

## تمارين حول درس مظاهر الطاقة .

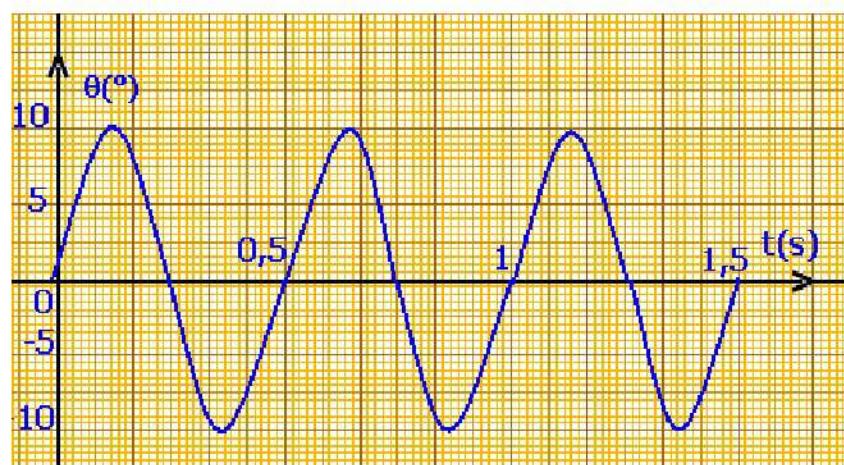
### تمرين 1

ن哉ف كرّة بليار كهربائي كتلتها  $m = 55g$  بواسطة نابض ذي لفات غير متصلة وكتلة مهمّلة وصلابة  $\cdot \ell_0 = 12cm$  وطول أولى  $k = 14N/m$

- 1 – قبل قذف الكرّة ، يكون النابض مضغوطاً حيث طوله يساوي  $\ell_0 / 2$  . أحسب في هذه الحالة  $E_{pe}$  طاقة الوضع المرننة المخزونة في النابض عند انضغاطه .
- 2 – أثناء قذف الكرّة يمنح النابض طاقته المخزونة كلّياً . ما شكل الطاقة التي اكتسبتها الكرّة ؟
- 3 – استنتج السرعة القصوى لإرسال الكرّة .

### تمرين 2

نعطي أسفله المخطط  $f(t) = \theta$  لنواص لي حر يتكون من سلك ومن قضيب فلزبين ، حيث  $\theta$  هو الأقصى الزاوي . ثابتة اللي للسلك تساوي  $C = 2.10^{-5} N.m/rad$



- 1 – عين الدور الخاص  $T_0$  ، واستنتج قيمة  $J_\Delta$  عزم قصور القضيب .
- 2 – هل الاحتکات مهمّلة أثناء مدة التسجيل ؟
- 3 – أحسب الطاقة الحركية للنواص عند مرور القضيب من موضع توازنه .
- 4 – أحسب طاقة الوضع للي  $E_{pt}$  والطاقة الحركية  $E_C$  للنواص عندما تأخذ  $\theta$  القيمة  $\theta = 0.8rad$  .
- 5 – أحسب المجموع  $(E_C + E_{pt})$  . ماذا تسخّل ؟

### تمرين 3

نعتبر نواصاً وزناً مكوناً من جسم صلب (S) كتلته  $m = 1,3kg$  يتذبذب في مستوى رأسى حول محور أفقى ( $\Delta$ ) .

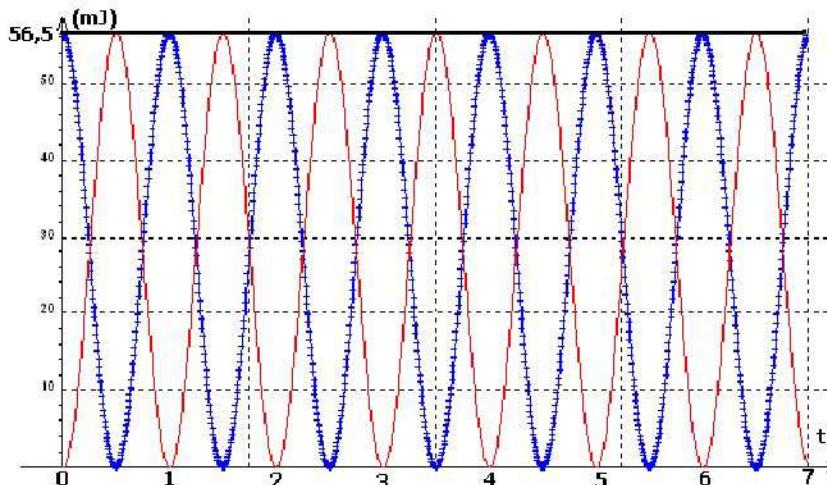
عزم قصور الجسم الصلب بالنسبة للمحور ( $\Delta$ ) هو  $J_\Delta = 0,24kg.m^2$  ، والمسافة بين  $G$  مركز قصور (S) والمحور ( $\Delta$ ) تساوي  $d = 18cm$  . نعمل الاحتکات .

- 1 – أحسب دور الذبذبات الصغيرة لهذا النواص بالنسبة للأقصى الزاوي بحيث  $\theta < 10^\circ$
- 2 – أعط بدلالة  $m$  و  $d$  و  $\theta$  و  $g$  شدة الثقالة تعّبر  $E_{pp}$  طاقة الوضع التقاليّة للنواص . نأخذ  $E_{pp} = 0$  في المستوى الأفقى المار من موضع  $G$  عند التوازن .
- 3 – أحسب  $\dot{\theta}_{\max}$  السرعة الزاوية القصوى للذبذب ، علماً أن  $E_{pp} = 7,5mJ$  نعطي

**تمرين 4**

تقديم الوثيقة أسفله تطورات طاقة الوضع الثقالية ، و الطاقة الحركية و  $E_m$  الطاقة الميكانيكية بدلالة الزمن لمتذبذب وازن أزيج عن موضع توازنه المستقر وأطلق بدون سرعة بدئية في لحظة  $t = 0$  .

- 1 - حدد ، معملا جوابك المنحنى الموافق لكل شكل من أشكال الطاقة .
- 2 - ما قيمة الدور  $T_0$  لحركة النواس الوازن ؟

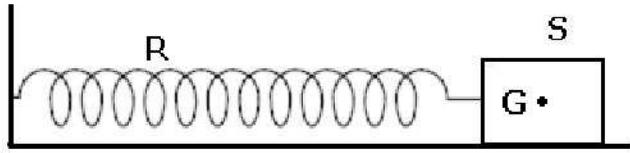


3 - أ - كم سيكون طول نواس بسيط له نفس الدور الخاص  $T_0$  ؟  
كتلة النواس البسيط  $m = 220\text{g}$

ب - أوجد تعبير طاقة الوضع الثقالية القصوى للنواس .  
ج - تأكد من أن التقرير المستعمل بالنسبة للزاويا الصغيرة يتحقق .

**تمرين 5**

يتكون متذبذب مرن من جسم صلب ذي كتلة  $m = 250\text{g}$  مشدود بطرف نابض لفاته غير متصلة ، وكتلته مهمملة ، وصلابته  $k = 10N / \text{m}$  .



يمكن للجسم أن يتذبذب أفقيا فوق ساق .  
ندرس حركة  $G$  مركز قصور تاجسم على  
المحور الأفقي  $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  لمعلم  $(O, \vec{i})$

معتمد وممنظم ومرتبط بمرجع أرضي ، ونعلم  
موقعه بالأقصول  $x$  . تتطبق النقطة  $O$  مع  $G_0$  موضع  $G$  عند التوازن .

الاحتکاکات غير مهملة ، إذ نعتبر أن قوى الاحتکاك مكافحة لقوى وحيدة  $\bar{f} = -\mu \bar{v}$  حيث  $\bar{v}$  متوجه سرعة  $G$  و  $\mu$  معامل موجب .

1 - باستعمال الوثيقة (1) عين  
شبه الدور  $T$  للذبذبات وقارنه  
مع  $T_0$  الدور الخاص للنواس .

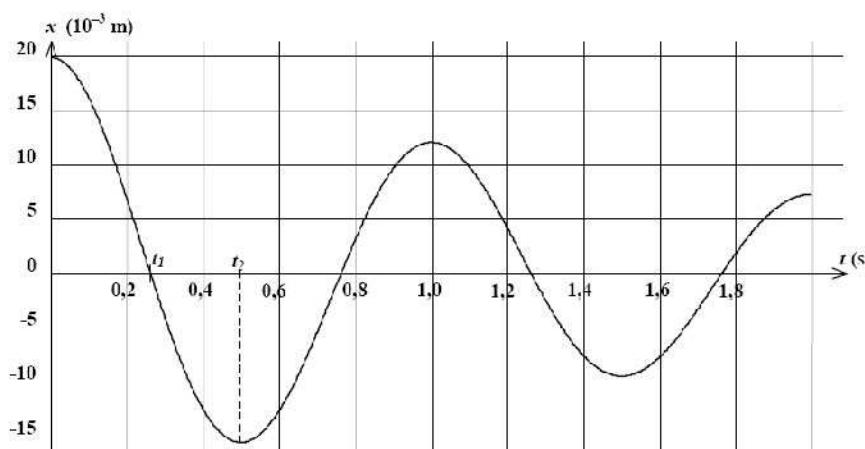
2 - ماذا يمثل المنحنيان (أ) و  
(ب) في الوثيقة الأولى ؟

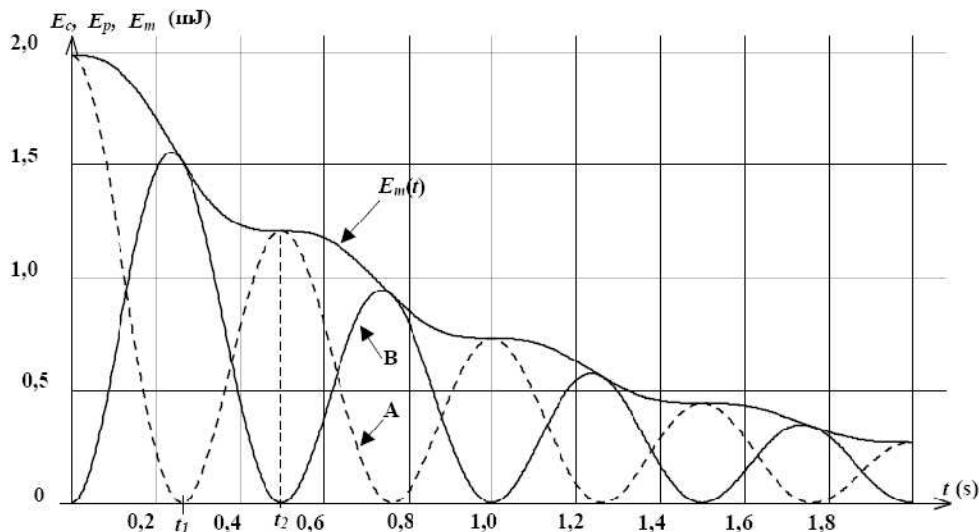
3 - كيف تفسر تناقص الطاقة  
الميكانيكية  $E_m$  للمتذبذب .

4 - ما سرعة  $G$  عند  
اللحظتين  $t_1$  و  $t_2$  ؟ علل  
جوابك .

ب - استنتاج قيمة الشدة  $f$   
عند هاتين اللحظتين .

ج - علل شكل المنحنى  $E_m$  .

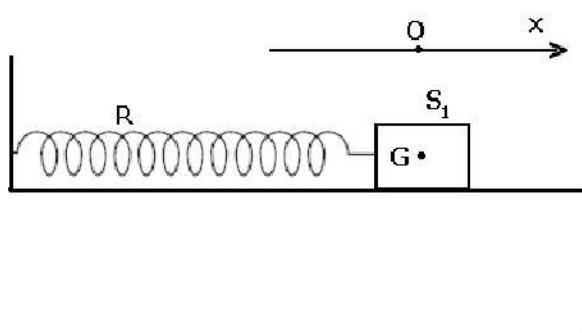




### تمرين 6

نهمل جميع الاحتكاكات ونأخذ  $g = 10 \text{ m/s}^2$

- I – نعتبر التركيب التجاري الممثل في الشكل أسفله والمكون من :
- نابض  $R$  لفاته غير متصلة ، ومتلته مهملة وصلابته  $k$
  - جسم صلب  $S_1$  كتلته  $m_1$  .

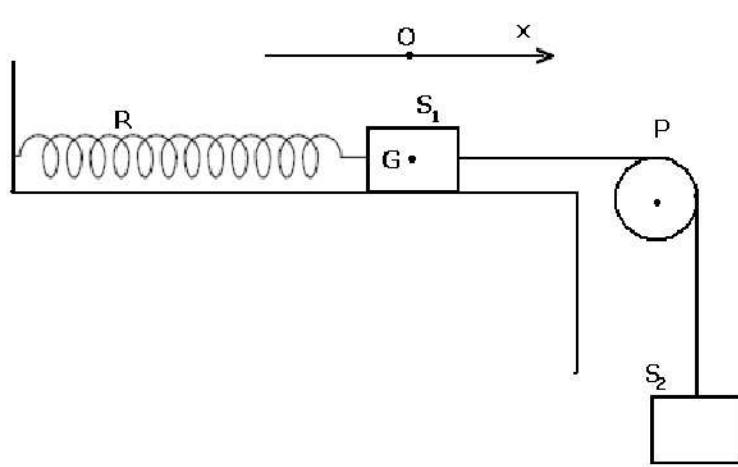


نزيح الجسم  $S_1$  عن موضع توازنه ، في المنحى الموجب ، بمسافة  $x_0$  ثم نحرره بدون سرعة بدئية في اللحظة  $t = 0$  . نختار كمرجع لطاقة الوضع المرن ، الموضع الذي يكون فيه النابض غير مشوه ومرجعاً لطاقة الوضع الثقالية المستوى الأفقي المار من  $G$  .

- 1 – أعط تعبير الطاقة الحركية للمجموعة {الجسم  $S_1$  ، النابض } .

- 2 أعط تعبير طاقة الوضع للمجموعة {الجسم  $S_1$  ، النابض } . واستنتج تعبير طاقتها الميكانيكية في لحظة  $t$  بدلالة  $k$  و  $\dot{x}$  .

3



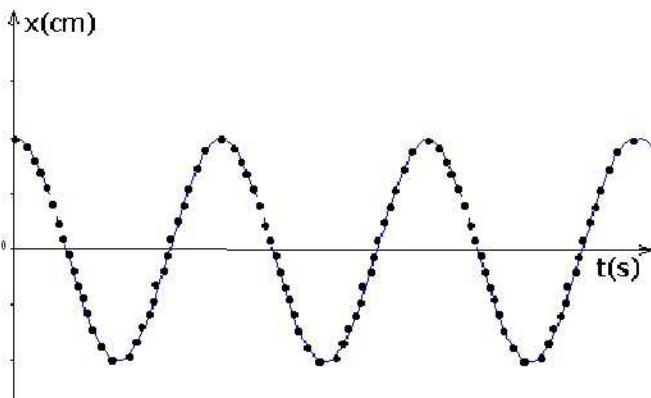
II – ثبت المتذبذب المرن الأفقي السابق ، بطرف خيط غير قابل الامتداد وكتلته مهملة يمر دون انزلاق بمجرى بكرة ( $P$ ) شعاعها  $r$  وكتلتها  $M$  ، وتعلق بالطرف الآخر جسماً صلباً ( $S_2$ ) كتلته  $m_2 = m_1 = m$  (أنظر الشكل )

عزم قصور البكرة  $J_\Delta$  بالنسبة للمحور الأفقي المار من مركزها هو  $J_\Delta = \frac{1}{2} Mr^2$

حيث  $M = 2m$

- 1 – حدد بدلالة المقادير الازمة إطالة النابض عند التوازن .

2 - نزح الجسم ( $S_2$ ) نحو الأسفل بمسافة  $z_m$  ثم نحرره بدون سرعة بدئية عند اللحظة  $t=0$ . يمثل الشكل أسفله تسجيل حركة نقطة من  $S_1$  بالسلم الحقيقي ، خلال مدد زمنية متساوية ومتالية .  $\tau = 40ms$



2 - عين الدور  $T_0$  للمتذبذب .  
2 - عين الوسع  $x_m$  لحركة  $S_1$  .

3 - باعتمادك على العلاقة الأساسية للتحريك بين أن المعادلة التفاضلية لحركة الجسم  $S_1$

$$\ddot{x} + \frac{1}{3m}x = 0$$

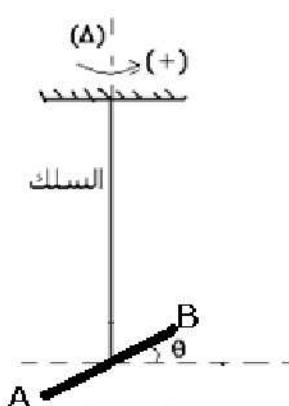
( $x$  أقصى مركز قصور الجسم  $S_1$  عند اللحظة  $t$ )

4 - أكتب المعادلة الزمنية لحركة  $S_1$  .

5 - حدد صلابة النابض  $k$  علماً أن  $m = 200g$

### تمرين 7

يتكون نواس اللي من سلك فولادي رأسي ثابتة ليه  $C$  مثبت من طرفه الأعلى في حامل ، ويحمل في طرفه الأسفل قضيباً متجانساً  $AB$  ، طوله  $\ell = 2cm$  ، عزم قصوره بالنسبة لمotor رأسي هو  $J_\Delta = 4.10^{-4} kg.m^2$  .



ندير القضيب  $AB$  أفقياً حول المحور  $(\Delta)$  في المنحى الموجب بالزاوية  $\theta_m$  انطلاقاً من موضع توازنه ، ثم نحرره بدون سرعة بدئية في اللحظة ذات التاريخ  $t=0$  .

نعلم موضع القضيب في كل لحظة بأقصوله الزاوي  $\theta$  . الذي نقيسه بالنسبة لموضع التوازن . نعمل جميع الاحداثيات ونأخذ  $10 = \pi^2$  .

1 - بتطبيق العلاقة الأساسية للتحريك ، أوجد المعادلة التفاضلية لحركة القضيب ، واستنتج تعبير الدور الخاص  $T_0$  بدلالة  $J_\Delta$  و  $C$  .

2 - باختيار موضع التوازن القضيب مرجعاً لطاقة الوضع للي ، أوحد تعبير الطاقة الميكانيكية للمجموعة { حامل ، سلك ، قضيب } بدلالة  $J_\Delta$  و  $C$  والأقصول الزاوي  $\theta$  والسرعة الزاوية  $\dot{\theta}$  .

3 - يمثل المبيان أسفله مخطط الطاقة الميكانيكية وطاقة وضع اللي للمجموعة . باعتمادك على هذا المبيان أوجد :

1 - القيمة القصوى لطاقة الوضع للي .

2 - الوسع  $\theta_m$

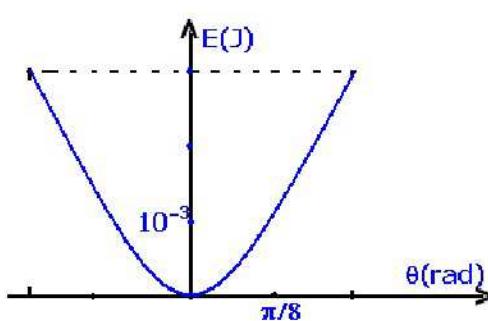
3 - ثابتة اللي للسلك  $C$  .

4 - أعط المعادلة الزمنية لحركة القضيب .

5 - ثبت على القضيب وعلى نفس المسافة  $d = \ell / 4$  من المحور  $(\Delta)$  سهمتين مماثلتين كتلتهما  $m_1 = m_2 = m$  . ونزح القضيب عن موضع توازنه بنفس الزاوية  $\theta_m$  ونحرره بدون سرعة بدئية .

أحسب الكتلة  $m$  ، علماً أن المتذبذب ينجذب 10 ذبذبات خلال مدو  $\Delta t = 15s$  .

نعطي  $J'_\Delta = J_\Delta + 2md^2$  عزم قصور المجموعة { القضيب ، السهمتين } بالنسبة للمotor  $\Delta$  .



## تصحيح تمارين حول درس مظاهر الطاقة .

### تمرين 1

1 – حساب طاقة الوضع المرننة المخزونة في النابض عند انضغاطه :  
نعتبر الحالة المرجعية لطاقة الوضع المرننة عندما يكون النابض غير مشوه :

$$E_{pe} = \frac{1}{2} kx^2 + Cte \quad \text{في الحالة المرجعية : } E_{pe} = 0 \text{ عند } x = 0 \text{ أي أن } Cte = 0 \text{ وبالتالي فطاقة الوضع}$$

$$\text{المرننة في هذه الحالة هي : } E_{pe} = \frac{1}{2} kx^2$$

قبل قذف الكرة يكون النابض مضغوطا حيث طوله يساوي  $\ell_0 / 2$  أي أن تقلص النابض هو

$$E_{pe} = \frac{1}{8} k \ell_0^2 = 6,3 \cdot 10^{-3} J \quad \text{وبالتالي فإن } x = \left| \frac{\ell_0}{2} - \ell_0 \right| = \left| \frac{\ell_0}{2} \right|$$

2 – شكل الطاقة التي اكتسبتها الكرة : طاقة حركية  
السرعة القصوية لإرسال الكرة :

عند مرور الكرة والنابض من النقطة  $O$  تكون للكرة سرعة قصوية عند مروره من موضع توازنه حيث أنه حسب المعطيات كل طاقة الوضع المرننة تكتبه الكرة على شكل طاقة حركية :

$$E_{pe} = \frac{1}{2} m v_{\max}^2 \Rightarrow v_{\max} = \sqrt{\frac{2E_{pe}}{m}} = 0,36 m/s$$

### تمرين 2

تعيين الدور الخاص من المبيان :  $T_0 = 0,5s$

لنستنتج عزم فصور الساق :

من خلال المنحنى يتبيّن أن حركة النواس تذبذبية جيّبة وتوصلنا خلال الدرس أن دورها الخاص هو

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{J_\Delta}{C}} \Rightarrow T_0^2 = 4\pi^2 \frac{J_\Delta}{C}$$

$$J_\Delta = \frac{C \cdot T_0^2}{4\pi^2} = 1,25 \cdot 10^{-7} kg \cdot m^2$$

يلاحظ أن هذه القيمة صغيرة جدا .

2

التسجيل .

3 – حساب الطاقة الحركية للنواس عند مروره من موضع توازنه :

موضع التوازن تكون سرعة النواس قصوية وتكون  $\theta = 0$

بما أن الاحتكاكات مهملة فالطاقة الميكانيكية تكون منحفظة خلال حركة النواس وتعبيرها يكون عند

$$E_m = \frac{1}{2} C \theta_m^2 + 0 = \frac{1}{2} C \theta_m^2 \quad \text{هي } \theta = \theta_m \text{ أي أن سرعة}$$

$$E_m = \frac{1}{2} J_\Delta \dot{\theta}_m^2 + 0 = \frac{1}{2} J_\Delta \dot{\theta}_m^2 \quad \text{النواس تكون قصوية وبالتالي}$$

$$\frac{1}{2} J_\Delta \dot{\theta}_m^2 = \frac{1}{2} C \theta_m^2 \Rightarrow \dot{\theta}_m = \theta_m \sqrt{\frac{C}{J_\Delta}} \quad \text{انحفاظ الطاقة الميكانيكية يكافيء}$$

تطبيق عددي :

$$\theta_m = 10^\circ = \frac{\pi}{18} rad$$

$$\dot{\theta}_m = 2,02 rad/s$$

4 - حساب طاقة الوضع اللي  $E_{pt}$  والطاقة الحركية  $E_C$  للنواص عند  $\theta = 0,8 \text{ rad}$

$$\theta_m = 10^\circ = \frac{\pi}{18} = 0,174 \text{ rad} < 0,8 \text{ rad}$$

$$\theta = 0,08 \text{ rad} = 4,5^\circ$$

$$\text{نعلم أن } E_{pt} = \frac{1}{2} C \theta^2 + Cte \text{ نختار الحالة المرجعية التي يكون فيها القسيب في حالة توازنه المستقر}$$

$$\text{حيث } \theta = 0 \text{ وبالتالي فالثابتة } Cte = 0 \text{ أي أن } C = 0$$

$$\text{تطبيق عددي : } E_{pt} = 0,64 \cdot 10^{-7} \text{ J}$$

الطاقة الحركية للنواص هي :

نعلم أن الطاقة الميكانيكية للنواص هي :

$$E_m = E_{pt} + E_C \Rightarrow E_C = E_m - E_{pt}$$

$$E_C = \frac{1}{2} C (\theta_m^2 - \theta^2) = 0,024 \cdot 10^{-5} \text{ J}$$

### تمرين 3

1 - دور الذبذبات الصغيرة :

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{J_\Delta}{mgd}}$$

$$\text{تطبيق عددي : } T_0 = 2,01 \text{ s}$$

2 - تعبير طاقة الوضع الثقالية للنواص الوازن :

نأخذ الحالة المرجعية  $E_{pp} = 0$  عند  $z = 0$  أي أنها نختار المحور  $(O, \vec{k})$  موجه نحو الأعلى و  $O$  متطابقة

$$E_{pp} = mgz + Cte \text{ وبالتالي فإن } E_{pp} = mgz \text{ أي أن } E_{pp} = 0 = 0 + Cte \Rightarrow Cte = 0$$

في الحالة المرجعية لدينا :  $E_{pp} = 0 = 0 + Cte \Rightarrow Cte = 0$  بحيث أن

$$E_{pp} = mgd(1 - \cos \theta) \text{ وبالتالي فإن } z = d(1 - \cos \theta)$$

$$\text{باعتبار أن الذذبذبات ذات وسع صغير فإن } \frac{\theta^2}{2} \text{ أي أن } \frac{1}{2} mgd \theta^2 = \frac{\theta^2}{2} \text{ أي أن } \theta \text{ صغير}$$

3 - حساب  $\dot{\theta}_{\max}$  السرعة الزاوية القصوى للمتذبذب

تكون للنواص الوازن سرعة زاوية قصوى عند مروره من موضع توازنه أي  $\theta = 0$  أي أن  $E_{pp\min} = 0$

$$E_m = \frac{1}{2} J_\Delta \dot{\theta}_{\max}^2 \text{ والطاقة الميكانيكية في هذه الحالة هي}$$

بما أن الاحتكاكات مهملة فإن هناك انحفاظ الطاقة الميكانيكية أي أن الطاقة الميكانيكية للنواص عند تساوي الطاقة الميكانيكية للنواص عند مروره من  $E_m = E_{pp\max} + E_{C\min} = E_{pp\max} + 0 = E_{pp\max}$   $\theta = \theta_{\max}$  موضع توازنه أي أن :

$$E_{pp\max} = \frac{1}{2} J_\Delta \dot{\theta}_{\max}^2 \Rightarrow \dot{\theta}_{\max} = \sqrt{\frac{2E_{pp\max}}{J_\Delta}}$$

$$\dot{\theta}_{\max} = 0,25 \text{ rad}$$

### تمرين 4

- 1 – تحديد المنحنى الموافق لكل شكل من أشكال الطاقة : أنظر الشكل جانبه  
 2 – قيمة الدور  $T_0$  لحركة النواس الوازن :

يلاحظ من خلال المنحنيات  $E_{pp}$  أو  $E_C$  دالتين دورتين دور كل منهما هو  $T = \frac{T_0}{2}$  أي أن  $T_0 = 2T$

وبحسب الشكل فإن  $T_0 = 2s$

- 3 – أ – طول النواس البسيط الذي له نفس الدور الخاص  $T_0$  :

نعلم أن دور النواس البسيط :  $T_0 = 2\pi\sqrt{\frac{\ell}{g}}$  لكي

يكون متوازن مع النواس الوازن الذي دورة  $T_0 = 2s$

$$4 = 4\pi^2 \frac{\ell}{g} \Rightarrow \ell = \frac{g}{\pi^2} = 1m$$

ب – تعبير طاقة الوضع الثقالية القصوى للنواس

$$E_{pp} = mg\ell(1 - \cos\theta)$$

بالنسبة لدببات ذات وسع صغير لدينا

$$E_{pp} = \frac{1}{2}mg\ell\theta^2 \quad \text{أي أن } 1 - \cos\theta = \frac{\theta^2}{2}$$

ج – لتأكد من أن التقرير المستعمل بالنسبة للزوايا الصغيرة يتحقق أي قانون التوازن نحسب  $\theta_{max}$  من

خلال المعادلة التالية:  $E_{pp\ max} = \frac{1}{2}mg\ell\theta_{max}^2$  باعتبار أن للنواس البسيط نفس الطاقة الميكانيكية نجد أن

$$\theta_{max} = \sqrt{\frac{2E_{pp\ max}}{mg\ell}} = 0,226rad = 13^\circ$$

### تمرين 5

- 1 – تحديد شبه الدور  $T$  انطلاقاً من المنحنى في الوثيقة جانبه :

من خلال الشكل يتبين أن شبه الدور هو :  $T = 1s$   
 الدور الخاص للنواس هو :

$$T_0 = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}} = 1s \quad \text{مما يبين أن شبه الدور والدور الخاص للمتذبذب تقريباً متساويان.}$$

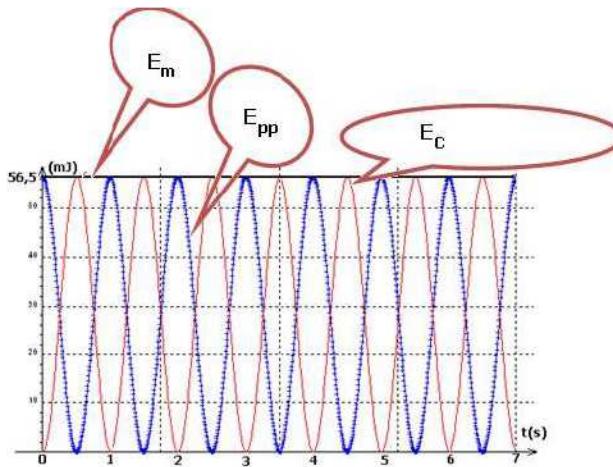
- 2 – تحديد المنحنيات (أ) و (ب) :

$$(أ) الطاقة الحركية للمتذبذب : E_C = \frac{1}{2}m\dot{x}^2$$

$$\text{و (ب) طاقة الوضع المرنة } E_{pe} = \frac{1}{2}kx^2$$

3 – يفسر تناقص الطاقة الميكانيكية  $E_m$  نتيجة وجود قوى الاحتكاك المسؤولة عن تبدد الطاقة على شكل طاقة حرارية .

- 4 – أ سرعة  $G$  عند اللحظة  $t_1$  :



عند اللحظة  $t_1$  لدينا  $x = 0$  أي أن  $G$  تمر من موضع توازنه وبالتالي فإن السرعة في هذه النقطة قصوية أي أن الطاقة الحركية قصوية وطاقة الوضع منعدمة أي دنوية وبالتالي فالطاقة الميكانيكية

$$E_m(t_1) = E_{C\max}(t_1) \Rightarrow \frac{1}{2}m\dot{x}_{\max}^2 = E_m(t_1)$$

$$\dot{x}_{\max} = \sqrt{\frac{2E_m(t_1)}{m}} = \sqrt{\frac{2 \times 1,6 \cdot 10^{-3}}{0,25}} = 0,113 m/s$$

عند اللحظة  $t_2$  تكون الطاقة الحركية دنوية أي  $E_C(t_2) = 0 \Rightarrow v(t_2) = 0$

بـ قيمة الشدة  $\bar{f}$  عند هاتين اللحظتين :

عند اللحظة  $t_1$  تكون السرعة قصوية أي أن شدة القوة  $f = \mu v$  ستكون كذلك قصوية  $f_{\max} = \mu \dot{x}_{\max}$  عند اللحظة  $t_2$  تكون السرعة منعدمة وبالتالي فشدة القوة  $\bar{f}$  ستكون منعدمة كذلك.

جـ تعليل شكل المنحنى  $E_m$

عندما تكون شدة قوة الاحتكاك منعدمة (مثلاً  $t_2$ ) فإن الطاقة الميكانيكية تحفظ وسيكون المنحنى  $E_m$  عبارة عن جزء من عتبة أفقيه (palier) وبعد تزداد شدة القوة أي أن الطاقة الميكانيكية تنقص . وهذا الشكل ناتج عن أن قوى الاحتكاك غير ثابتة .

#### تمرين 6

1ـ تعبير الطاقة الحركية للمجموعة {الجسم الصلب ، النابض}

$$E_C = E_C(S_1) + E_C(R)$$

بما أن كتلة النابض مهملة فإن طاقته الحركية منعدمة  $E_C(R) = 0$  وبالتالي فإن الطاقة الحركية

$$E_C = \frac{1}{2}m\dot{x}^2 \text{ للمجموعة هي :}$$

2ـ تعبير طاقة الوضع للمجموعة :

حيث أن  $E_p = E_{pp} + E_{pe}$  طاقة الوضع الثقالية للجسم وهي منعدمة لأنه حسب المعطيات أن  $E_{pp} = 0$  في المستوى الذي يمر من  $G$  (حركة  $G$  أفقيه وبالتالي فإن  $z = 0$ ) وطاقة الوضع

المرنة للنابض وهي :  $E_{pe} = \frac{1}{2}kx^2 + Cte$  تمثل  $x$  إطالة النابض عند اللحظة  $t$  لكون أن  $\Delta\ell_0 = 0$  لأن النابض أفقي .

حسب الحالة المرجعية أن  $E_{pe} = \frac{1}{2}kx^2$  عند  $x = 0$  أي أن  $Cte = 0$  وبالتالي فإن

نستنتج الطاقة الميكانيكية للمجموعة :

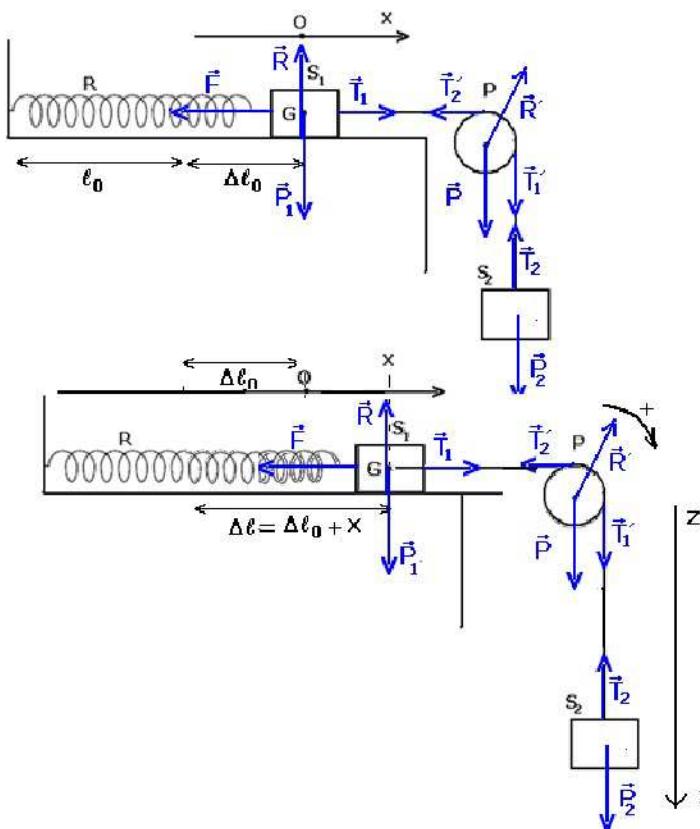
$$E_m = \frac{1}{2}m\dot{x}^2 + \frac{1}{2}kx^2$$

3ـ المعادلة التفاضلية لحركة المتذبذب المرن :

بما أن الاحتكاكات مهملة فإن الطاقة الميكانيكية تحفظ أي أن  $\frac{dE_m}{dt} = 0$  وبالتالي فإن :

$$kx\ddot{x} + m\ddot{x}\dot{x} = 0 \Rightarrow kx + m\ddot{x} = 0 \quad (\ddot{x} \neq 0)$$

$$\ddot{x} + \frac{k}{m}x = 0$$



II – 1 إطالة النابض عند التوازن :  
من خلال التبيانية ، وبنطبيق شرطا التوازن على كل من الجسم  $S_1$  و الجسم  $S_2$  في حركة إزاحة والبكرة وهي في حركة دوران نحصل على :  
دراسة توازن الجسم  $S_1$  :

القوى المطبقة على  $S_1$  :  $S_1$  وزن الجسم و  $\vec{R}$   
تأثير السطح الأفقي و  $T_1$  توتر الخيط و  $F$  قوة ارتداد النابض .

$$\vec{P}_1 + \vec{T}_1 + \vec{R} + \vec{F} = \vec{0}$$

نسقط هذه العلاقة على  $(O, \vec{i})$  :

$$(1) -k\Delta\ell_0 + T_1 = 0$$

دراسة توازن الجسم  $S_2$  :

القوى المطبقة على الجسم  $S_2$  :  $S_2$  وزن الجسم  $\vec{P}_2$  و زن الجسم  $S_2$  ،  $T_2$  توتر الخيط .

$$\vec{P}_2 + \vec{T}_2 = \vec{0}$$

إسقاط العلاقة على  $(O, \vec{k})$  :

دراسة توازن البكرة (قابلة للدوران حول محور ثابت )

القوى المطبقة على البكرة :  $\vec{P}$  وزن البكرة ،  $\vec{R}'$  تأثير المحور على البكرة ،  $T'_1$  توتر الخيط و  $T'_2$  توتر الخيط .

$$\mathcal{M}_{\Delta}(\vec{P}) + \mathcal{M}_{\Delta}(\vec{R}') + \mathcal{M}_{\Delta}(\vec{T}'_1) + \mathcal{M}_{\Delta}(\vec{T}'_2) = 0$$

لكون خطى تأثيرهما يمر من مجري البكرة .

$$\mathcal{M}_{\Delta}(\vec{T}'_1) + \mathcal{M}_{\Delta}(\vec{T}'_2) = 0 \Rightarrow -T'_1 \cdot r + T'_2 \cdot r = 0$$

$$T'_1 = T'_2$$

و بما أن الخيط غير قابل الامتداد و كتلته مهملة :  $T_1 = T'_1$  و  $T_2 = T'_2$  وبالتالي فإن

$$\text{و من العلاقاتين (1) و (2) نستنتج أن } -k\Delta\ell_0 + mg = 0 \Rightarrow \Delta\ell_0 = \frac{mg}{k}$$

2 – الدور  $T_0$  للمذبذب وهو حسب التسجيل لدينا

$$T_0 = 30 \cdot \Delta t = 1,2 s$$

2 – الوضع هو حسب المبيان :  $x_m = 2 cm = 2 \cdot 10^{-2} m$

3 – المعادلة التفاضلية لحركة الجسم  $S_1$

دراسة حرقة الجسم  $S_1$  وهو في حركة إزاحة :

القوى المطبقة على  $S_1$  :  $S_1$  وزن الجسم و  $\vec{R}$  تأثير السطح الأفقي و  $T_1$  توتر الخيط و  $F$  قوة ارتداد النابض .

طبق القانون الثاني لنيوتون في مرجع مرتبط بالأرض نعتبره غاليليا :

$$\vec{P}_1 + \vec{T}_1 + \vec{R} + \vec{F} = m \cdot \vec{a}$$

نسقط هذه العلاقة على  $(O, \vec{i})$  :  $-k\Delta\ell + T_1 = m_1\ddot{x}$  بحيث أن  $\Delta\ell$  هي إطالة النابض عند اللحظة  $t$

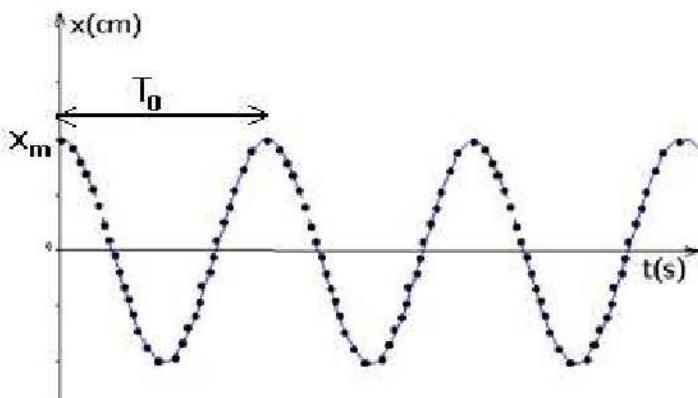
وهي حسب الشكل :

$$-k(\Delta\ell_0 + x) + T_1 = m_1\ddot{x} \quad \text{أي أن العلاقة السابقة تصبح :}$$

دراسة حركة الجسم  $S_2$  :

القوى المطبقة على الجسم  $S_2$  :

وزن الجسم  $S_2$  ،  $\vec{T}_2$  توتر الخيط



طبق القانون الثاني لنيوتن في

مرجع مرتبط بالأرض نعتبره غاليليا :

$$\vec{P}_2 + \vec{T}_2 = m_2\vec{a}$$

إسقاط العلاقة على  $(O, \vec{k})$  :

$$(2) \quad m_2g - T_2 = m_2\ddot{z}$$

دراسة حركة البكرة (حركة دوران حول محور ثابت)

القوى المطبقة على البكرة :  $\vec{P}$  وزن البكرة ،  $\vec{R}'$  تأثير المحور على البكرة ،  $\vec{T}_1'$  توتر الخيط و  $\vec{T}_2'$  توتر الخيط .

طبق العلاقة الأساسية للتحريك في مرجع مرتبط بالأرض نعتبره غاليليا :

$$\mathcal{M}_{\Delta}(\vec{P}) + \mathcal{M}_{\Delta}(\vec{R}') + \mathcal{M}_{\Delta}(\vec{T}_1') + \mathcal{M}_{\Delta}(\vec{T}_2') = J_{\Delta}\ddot{\theta}$$

لكون خطى تأثيرهما يمر من مجري البكرة .

$$\mathcal{M}_{\Delta}(\vec{T}_1') + \mathcal{M}_{\Delta}(\vec{T}_2') = J_{\Delta}\ddot{\theta} \Rightarrow -T_1'r + T_2'r = J_{\Delta}\ddot{\theta}$$

بما أن الخيط غير قابل الانزلاق على مجري البكرة فإن  $\ddot{\theta} = \frac{\ddot{x}}{r}$

$$-T_1'r + T_2'r = J_{\Delta} \frac{\ddot{x}}{r^2}$$

و بما أن الخيط غير قابل الامتداد و كتلته مهملة :  $T_1' = T_1$  و  $T_2' = T_2$  وبالتالي

نعرض العلائقين (1) و (2) في العلاقة (3) نستنتج أن

$$-(m_1\ddot{x} + k(\Delta\ell_0 + x)) + (m_2g - m_2\ddot{x}) = J_{\Delta} \frac{\ddot{x}}{r^2}$$

$$\ddot{x} \left( m_1 + m_2 + \frac{J_{\Delta}}{r^2} \right) - m_2g + k\Delta\ell_0 + kx = 0$$

$$-m_2g + k\Delta\ell_0 = 0 \Rightarrow \ddot{x} \left( m_1 + m_2 + \frac{J_{\Delta}}{r^2} \right) + kx = 0$$

$$m_1 = m_2 = m$$

$$J_{\Delta} = \frac{1}{2}Mr^2 = mr^2$$

$$3m\ddot{x} + kx = 0 \Rightarrow \ddot{x} + \frac{k}{3m}x = 0$$

3 – المعادلة الزمنية لحركة المتذبذب :

بما أن المعادلة التفاضلية خطية ومن الدرجة الثانية فإنها تقبل حلًا جيبيا على الشكل التالي

$$x(t) = x_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0}t + \varphi\right)$$

حيث أن  $x_m = 2.10^{-2} m$  و  $T_0 = 1,2 s$

تحديد  $\varphi$  ، عند اللحظة  $t = 0$  لدينا

$$x(0) = x_m = x_m \cos \varphi \Rightarrow \cos \varphi = 1$$

$$\varphi = 0$$

5 - صلابة النابض :

من خلال المعادلة التفاضلية فإن الدور الخاص لحركة  $S_1$  هو :

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{3m}{k}} \Rightarrow k = \frac{12\pi^2 \cdot m}{T_0^2} = 16,7 N/m$$

### تمرين 7

1 - المعادلة التفاضلية لحركة القضيب :

بنفس الطريقة المتبعة في التمارين السابقة نتوصل إلى المعادلة التفاضلية التالية

$$\ddot{\theta} + \frac{C}{J_\Delta} \theta = 0$$

2

طاقة الوضع للمجموعة قضيب وسلك هي :  $E_p = E_{pt} = \frac{1}{2} C\theta^2 + Cte$  وحسب الحالة المرجعية فإن

$Cte = 0$  أي أن الطاقة الميكانيكية للقضيب هي :

$$E_m = \frac{1}{2} J_\Delta \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} C\theta^2$$

3 - القيمة القصوى لطاقة الوضع اللي :

$$\theta_m = \frac{\pi}{4} rad$$

3 - ثابتة اللي للسلك :

$$E_{ptmax} = \frac{1}{2} C\theta_{max}^2 \Rightarrow C = \frac{2E_{ptmax}}{\theta_{max}^2} = 9,72 \cdot 10^{-3} N.m/rad$$

4 - المعادلة الزمنية لحركة القضيب :

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{J_\Delta}{C}} = 2\pi \sqrt{\frac{4 \cdot 10^{-4}}{9,7 \cdot 10^{-3}}} = 1,3 s$$

بالنسبة ل  $\varphi$  فحسب الشروط البدئية أنه عند اللحظة  $t = 0$  لدينا  $\varphi = 0$

وبالتالي فالمعادلة الزمنية هي :  $\theta = \frac{\pi}{4} \cos(5t)$

5

القضيب فإن المجموعة المحصل عليها تكون متذبذب ميكانيكي وهو نواس اللي حيث معادله التفاضلية

على الشكل التالي :  $\ddot{\theta} + \frac{C}{J'_\Delta} \theta = 0$  بحيث أن  $J'_\Delta$  عزم قصور المجموعة وهي حسب المعطيات

أي أن المعادلة التفاضلية تصبح على الشكل التالي :

$$\ddot{\theta} + \frac{C}{J_{\Delta} + 2m\left(\frac{\ell}{4}\right)^2} \theta = 0 \Rightarrow \ddot{\theta} + \frac{C}{J_{\Delta} + \frac{m\ell^2}{8}} \theta = 0$$

$$T'_0 = 2\pi \sqrt{\frac{J_{\Delta} + \frac{m\ell^2}{8}}{C}} \Rightarrow T'^2_0 = \frac{4\pi^2 \left( J_{\Delta} + \frac{m\ell^2}{8} \right)}{C} \Rightarrow CT'^2_0 = 4\pi^2 J_{\Delta} + 4\pi^2 \frac{m\ell^2}{8}$$

$$m = \frac{2CT'^2_0}{10\ell} - \frac{8J_{\Delta}}{\ell^2} = 2,9\text{kg}$$