

نعتبر سكة $ABCDE$ في مستوى رأسي مكونة من أربعة أجزاء.

- الجزءان BC و AB مستقيمان ومائلان بزاوية α بالنسبة للمستوى الأفقي.
- الجزء CD مستقيمي وأفقي.
- الجزء DE نصف دائري شعاعه $r = 32\text{cm}$ ومركزه O

ثبت جسما S_1 كتنه $m_1 = 0.9\text{kg}$ في طرف خيط كتلته مهملة وغير قابل للامتداد.

تلف الطرف الآخر للخيط حول بكرة بكرة شعاعها $r = 10\text{cm}$ وعزم قصورها، بالنسبة لمحور (Δ) أفقى لها هو $J_{\Delta} = 10^3\text{kg.m}^2$. نعتبر أن البكرة قابلة للدوران حول محور (Δ) أفقى منطبق مع محور تماثلها، بدون احتكاك، وأن الجسم S_1 ينزلق فوق السكة بدون احتكاك عدا فوق الجزء BC . نعطي: $\alpha = 30^\circ$; $g = 10\text{m.s}^{-2}$; $AB = 1\text{m}$.

نحرر المجموعة بدون سرعة بدئية، فينزلق S_1 فوق AB وفي نفس الوقت تدور البكرة حول المحور Δ .



1 - عبر عن السرعة v_B للجسم S_1 عند مروره من

النقطة B بدلالة m_1 , r , J_{Δ} , α و g و احسب v_B .

2 - عند لحظة مرور S_1 من النقطة B ينفصل الخيط عن S_1 ويتابع هذا الأخير حركته فوق السكة فيمر من النقطة C بسرعة $v_C = v_B = 3\text{m.s}^{-1}$.

2-1 - بتطبيق العلاقة الأساسية للديناميك، عبر عن معامل الاحتكاك K بين S_1 والجزء BC بدلالة α احسب K .

2-2 - استنتج شدة القوة \bar{R} التي يطبقها الجزء BC على S_1 أثناء حركته.

3 - يتبع الجسم S_1 حركته بنفس السرعة v_C فوق الجزء الأفقي CD .

3-1 - عبر عن سرعة S_1 في نقطة M من السكة متعلقة بالزاوية $\theta = \angle(OD; OM) = 60^\circ$ بدلالة v_C و r و θ و g .

3-2 - عبر عن شدة القوة \bar{R} التي تطبقها السكة على S_1 عند M بدلالة v_C و r و θ و g .

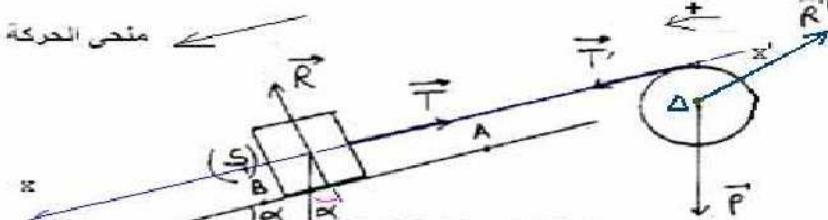
3-3 - حدد النقطة التي يغادر عندها S_1 السكة علماً أن سرعته عند النقطة D تأخذ القيمة $v_2 = 4\text{m.s}^{-1}$

تصحيح:

1 - بتطبيق العلاقة المستقلة عن الزمن على الجسم S_1 بين A و B :

$$(1) \quad v_B = \sqrt{2.a.AB}$$

$$\Leftarrow v_A = 0 \quad \text{مع} \quad v_B^2 - v_A^2 = 2.a.AB$$



بتطبيق العلاقة الأساسية للتحريك على البكرة : $\Sigma M_{\Delta} \vec{F}_{\Delta} = J_{\Delta} \ddot{\theta}$

(a) $T' = \frac{J_{\Delta} \ddot{\theta}}{r}$ أي : $0 + 0 + T' r = J_{\Delta} \ddot{\theta}$ ومنه : $\Sigma M_{\Delta} \vec{F}_{\Delta} = J_{\Delta} \ddot{\theta}$
 بتطبيق القانون الثاني لنيوتن على الجسم S_1 لدينا : $\vec{P}_1 + \vec{R} + \vec{T} = m_1 \vec{a}_G$ أي : $\Sigma \vec{F} = m_1 \vec{a}_G$
 وبما أن الخط غير قابل للمد فإن : $T' = T$ ومنه : $P_1 \sin \alpha + 0 - T = m_1 a$

$$m_1 \sin \alpha - \frac{J_{\Delta} a}{r^2} = m_1 a \quad \text{العلاقة السابقة تصبح : } \ddot{\theta} = \frac{a}{r} \quad \Leftarrow \quad a = r \ddot{\theta} \quad \text{ونعلم أن : } + m_1 g \sin \alpha - \frac{J_{\Delta} \ddot{\theta}}{r} = m_1 a$$

$$v_B = \sqrt{\frac{2 \cdot m_1 \cdot g \cdot \sin \alpha \cdot AB}{m_1 + \frac{J_{\Delta}}{r^2}}} \quad \text{وبال subsituting في العلاقة (1)} \quad a = \frac{m_1 \cdot g \cdot \sin \alpha}{\frac{J_{\Delta}}{r^2} + m_1} \quad \text{ومنه : } a \left(\frac{J_{\Delta}}{r^2} + m_1 \right) = m_1 \cdot g \cdot \sin \alpha$$

$$v_B = \sqrt{\frac{2 \times 0,9 \times 10 \cdot \sin 30 \times 1}{0,9 + \frac{10^{-3}}{0,1^2}}} = 3 \text{ m/s} \quad \text{تطبيقات عدي :}$$

أو بطريقة أخرى :

نطبق مبرهنة الطاقة الحركية على (ك) بين المختصتين t_A و t_B :

$$\frac{1}{2} m_1 (v_B^2 - v_A^2) = W(\vec{P}) + W(\vec{R}) + W(\vec{T}) \quad \Leftarrow \quad \frac{1}{2} m_1 v_B^2 - \frac{1}{2} m_1 v_A^2 = \Sigma W(\vec{F})$$

* نطبق مبرهنة الطاقة الحركية على البكرة بين المختصتين t_A و t_B .

$$\frac{1}{2} J_{\Delta} \omega_B^2 - \frac{1}{2} J_{\Delta} \omega_A^2 = W(\vec{P}) + W(\vec{T}) + W(\vec{R})$$

$$\frac{1}{2} m_1 v_B^2 = m_1 g \sin \alpha - \frac{1}{2} J_{\Delta} \omega_B^2 \quad \text{نحصل على : } \text{و ب subsituting } W(T) \text{ في العلاقة (1)} :$$

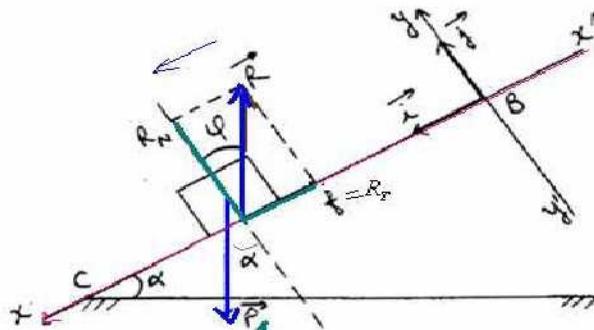
و بما أن الخط لا يزول على محور البكرة وغير قابل للامتداد، فإن : $\omega_B = v_B$

$$\frac{1}{2} v_B^2 (m_1 + \frac{J_{\Delta}}{r^2}) = m_1 g AB \sin \alpha \quad \Leftarrow \quad \frac{1}{2} m_1 v_B^2 + \frac{1}{2} J_{\Delta} \cdot \frac{v_B^2}{r^2} = m_1 g \cdot AB \cdot \sin \alpha$$

$$v_B = \sqrt{\frac{2 m_1 g \cdot AB \cdot \sin \alpha}{m_1 + \frac{J_{\Delta}}{r^2}}} = \sqrt{\frac{2 \cdot 0,9 \cdot 10 \cdot \sin 30^\circ}{0,9 + \frac{10^{-3}}{(0,1)^2}}} = 3,0 \text{ m.s}^{-1} \quad \text{ومنه :}$$

- 2-1 بما أن الجسم S_1 يصل إلى النقطة C بسرعة $V_C = V_B = 3 \text{ m/s}$ فإن حركته على الجزء BC مستقيمية منتظمة: أي تسارعه منعدم.

بتطبيق القانون الثاني لنيوتن : $\Sigma \vec{F} = \vec{0}$ وبما أن الاحتكاكات غير مهملة بين B و C فإن القوة \vec{R} المقورة بتاثير سطح التماس مائة فيعكس منحى الحركة ولها مركبتين، مماسية $R_T = R_T$ و منتظمة R_N . انظر الشكل.



المجموعة شبه معلولة ينطبق عليها مركز القصور

$$\vec{P}_1 + \vec{R} = \vec{0} \quad \text{وبذلك يصبح لدينا : } \vec{P}_1 + \vec{R} = \vec{0}$$

بالأسقط على المحور x'x : $+ P_1 \sin \alpha - R_T = 0$

بالأسقط على المحور y'y : $- P_1 \cos \alpha + R_N = 0$

$$\varphi = \alpha = 30^\circ \quad k = \tan \varphi = \frac{R_T}{R_N} = \frac{m_1 \cdot g \cdot \sin \alpha}{m_1 \cdot g \cdot \cos \alpha} = \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha} = \tan 30^\circ = 0,58 \quad \text{ومعامل الاحتكاك : } \varphi = \alpha = 30^\circ$$

$$R = \sqrt{R_T^2 + R_N^2} = \sqrt{(m_1 \cdot g \cdot \sin \alpha)^2 + (m_1 \cdot g \cdot \cos \alpha)^2} = m_1 \cdot g = 0,9 \cdot 10 = 9 \text{ N} \quad - 2-2$$

$$R = P_1 = m_1 \cdot g = 9 \text{ N} \quad \Leftarrow \quad \vec{P}_1 + \vec{R} = \vec{0}$$

$$(b) E_{CM} - E_{CD} = m_1 \cdot g(z_D - z_M) + 0 \Leftrightarrow \Delta E_C = W\bar{P}_1 + W\bar{R} : \text{أي } \Delta E_C = \sum_{D \rightarrow M} WF$$

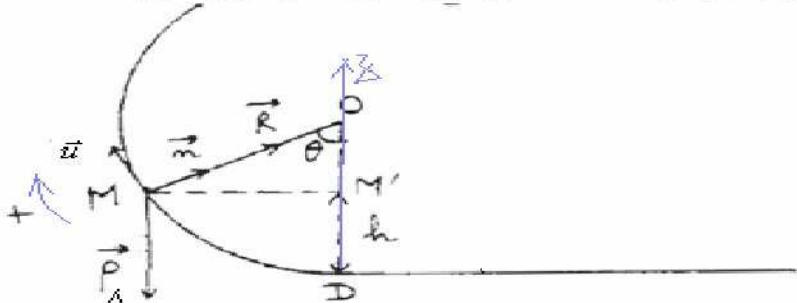
$$z_D - z_M = 0 - r'(1 - \cos \theta) = -r'(1 - \cos \theta) \Leftrightarrow z_M = DM' = h = r' - r' \cos \theta = r'(1 - \cos \theta) : \text{و لدينا: } z_D = 0$$

$$\frac{1}{2} m_1 (v_M^2 - v_D^2) = -m_1 \cdot g \cdot r(1 - \cos \theta) \quad \text{لتعويض في (b)}$$

$$v_M = \sqrt{v_C^2 - 2 \cdot g \cdot r(1 - \cos \theta)} \quad \text{وبما أن: } v_D = v_C \quad v_M^2 - v_D^2 = -2 \cdot g \cdot r(1 - \cos \theta) \quad \text{أي:}$$

***** ونديننا: $v_M^2 - v_D^2 = -2 \cdot g \cdot r(1 - \cos \theta)$

2-3 - باعتبار معلم فيريني . وبتطبيق القانون الثاني لنيوتون على S.



$$R = m_1 \cdot g \cdot \cos \theta + m_1 \cdot \frac{v_M^2}{r'} : \text{ ومنه} \quad R - P_1 \cdot \cos \theta = m_1 \cdot \frac{v_M^2}{r'} \quad \bar{P}_1 + \bar{R} = m_1 \cdot \vec{a}_G$$

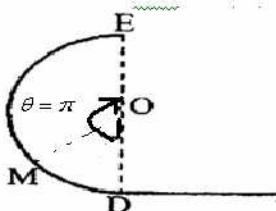
$$R = m_1 \cdot g \cdot \cos \theta + m_1 \left[\frac{v_D^2}{r'} - 2 \cdot g(1 - \cos \theta) \right] \Leftrightarrow v_M^2 = v_D^2 - 2 \cdot g \cdot r(1 - \cos \theta)$$

$$R = 3m_1 \cdot g \cdot \cos \theta + m_1 \frac{v_C^2}{r'} - 2 \cdot m_1 \cdot g = m_1 \cdot g \left[3 \cos \theta - 2 + \frac{v_D^2}{r' \cdot g} \right] \Leftrightarrow R = m_1 \cdot g \cdot \cos \theta + m_1 \frac{v_D^2}{r'} - 2 \cdot m_1 \cdot g + 2 \cdot m_1 \cdot g \cdot \cos \theta$$

عند مغادرة المستوى المثلث يكون تأثير السكة منعدما: $R = 0$

$$\theta = \pi \Leftrightarrow \cos \theta = \frac{2}{3} - \frac{v_2^2}{3 \cdot r' \cdot g} = \frac{2}{3} - \frac{4^2}{3 \times 0,32 \times 10} = -1 : \text{ ومنه: } 3 \cdot \cos \theta - 2 + \frac{v_2^2}{r' \cdot g} = 0$$

الجسم يقدر السكة عند النقطة E.



2 - التمرين الثاني :

نعتبر المجموعة الممثلة في الشكل (1) حيث

- بكرة منجلصة شعاعها $r = 5 \text{ cm}$ قبلة

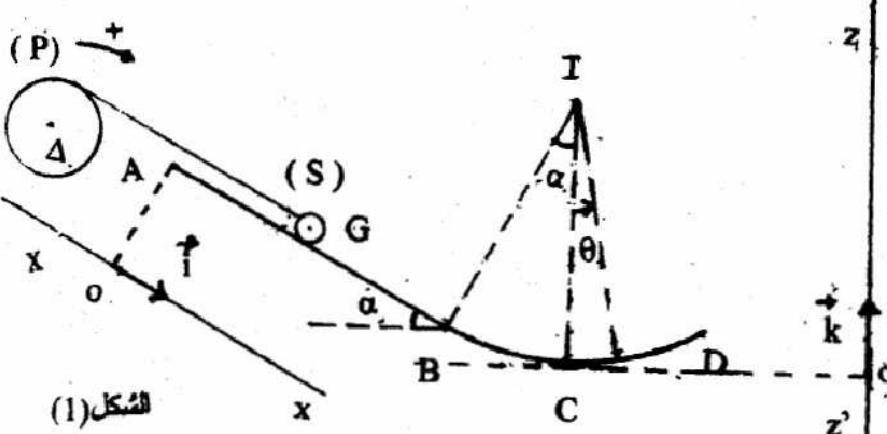
- للوران في مستوى رأسى حول محور لقى (Δ) ثابت ببر من مركزها. عزم قصور الكرة

بالنسبة للمحور (Δ) هو $J_\Delta = 2 \cdot 10^3 \text{ kg.m}^2$ كثتها

- كرية صلبة مركز قصورها G كثتها $m = 0,1 \text{ kg}$ مرتبطة بطرف خيط غير قابل

للتمدد و كتلته ممولة ملفوف حول مجري لبكرة. يمكن للكريبت (S) أن تنزلق على سكة ABCD

لسي، هذه السكة مكونة من جزء مستقيم AB



مثل بزاوية $\alpha = 30^\circ$ بالنسبة للمستوى الأفقي و جزء BCD من دائرة مركزها I و شعاعها $r = 1 \text{ m}$. نعتبر ان الاحتكاك على السكة مهلا و لن الخيط لا ينزلق على مجري الكرة ونأخذ $g = 10 \text{ m.s}^{-2}$.

1- نحرر المجموعة في لحظة نعتبرها لسبلا للدوران $t = 0$, فتنزلق الكرة بدون سرعة بديئة من الوضع A الذي يطبق لصل المعلم ($A, 0, t=0$) ووتر في اللحظة ذات التاریخ $t = 2.7 \text{ s}$ من الوضع B بالسرعة v_B . نعلم بوضع G في كل لحظة بالا فصول x

في المعلم (0.3)

يعتبر المنحنى في الشكل (2) تغيرات سرعة G بدلالة الزمن.

1.1 - حد طبيعية حركة كل من (S) و (P).

1.2 - حد قيمة v_B .

2 - تفصل الكريهة بعد مرورها من الموضع B في التاريخ t_1 عن الخط

توقف البكرة (P) بعد تجراها 10 دورات ليبدأ من التاريخ t_1 .

2.1 - لحساب السرعة الزاوية للبكرة في التاريخ t_1 .

2.2 - علما أن البكرة تخضع لمزدوجة مقاومة عزمها M ثابت.

لحساب قيمة M.

3 - بعد تفصلها عن الخط متزامن الكريهة على الجزء BCD من المسكة ، حيث تغير سرعة مركز ثقلها $G \approx R$. نلاحظ

3.1 - بتطبيق مبرهنة الطاقة الحركية، لوجد تعبير v_C سرعة الكريهة عند مرورها بالموضع C بدلالة R و g و a_B .

لحساب قيمة v_C .

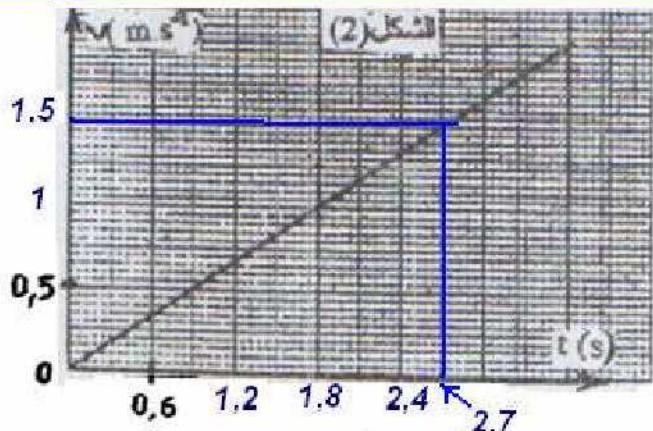
3.2 - بتطبيق العلاقة الأساسية للديناميك، لوجد تعبير شدة القوة F التي تؤثر بها المسكة BCD على الكريهة في الموضع C.

بدلالة R و g و a_B . لحساب F.

تصحيح

1-1- حركة S مستقيمية متغيرة بانتظام متتسارعة بينما حركة البكرة P دورانية متغيرة بانتظام.

1-2- بما أن الجسم يمر من الموضع B عند اللحظة $t=2,7s$ بالسرعة v_B نجد مبيانيا :



$$v_B = 1,5 \text{ m/s}$$

أو من خلال الشكل 2 منحنى v بدلالة t مستقيم يمر من أصل المعلم إذن : $v = k.t$ مع : $k = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{1-0}{1,8-0} = \frac{5}{9} \approx 0,56$

$$v_B = \frac{5}{9}.t = \frac{5}{9} \times 2,7 = 1,5 \text{ m/s}$$

$$a = \frac{dv}{dt} = 0,56 \text{ m/s}^2$$

$$\omega_1 = \frac{v_B}{r} = \frac{1,5}{0,05} = 30 \text{ rad/s}$$

2-2 - بتطبيق العلاقة المستقلة عن الزمن على البكرة بين لحظة انفلات الحبل ولحظة التوقف :

$$\ddot{\theta} = \frac{-\omega_1^2}{4\pi.n} \Leftarrow -\omega_i^2 = 4.. \ddot{\theta} \pi.n \quad \Leftarrow \Delta\theta = 2\pi.n \quad \text{و: } \omega_f = 0 \quad \omega_f^2 - \omega_i^2 = 2..\ddot{\theta} \Delta\theta$$

بتطبيق العلاقة الأساسية للتحريك على البكرة : أي : $\sum M_F = J_{\Delta} \ddot{\theta}$ أي : $M\bar{P} + M\bar{R} + M = J_{\Delta} \ddot{\theta}$

$$M = -\frac{J_{\Delta} \cdot \omega_1^2}{4\pi.n} = -\frac{2 \cdot 10^{-3} \times 30^2}{4\pi \cdot 10} = -1,4 \cdot 10^{-2} \text{ N.m}$$

الطريقة الثانية :

***بتطبيق مبرهنة الطاقة الحركية على البكرة بين لحظة انفلات الحبل ولحظة التوقف :**

$$\Delta\theta = 2\pi.n \quad \text{مع: } 0 - \frac{1}{2} J_{\Delta} \cdot \omega_i^2 = 0 + 0 + M \Delta\theta \quad \Leftarrow E_{C,f} - E_{C,i} = W_{i \rightarrow f} \bar{P} + W_{i \rightarrow f} \bar{R} + W_{i \rightarrow f} (C_f r o t t)$$

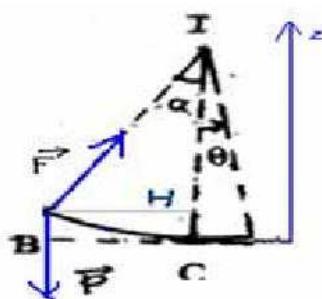
$$M = -\frac{J_{\Delta} \cdot \omega_1^2}{4\pi.n} = -\frac{2 \cdot 10^{-3} \times 30^2}{4\pi \cdot 10} = -1,4 \cdot 10^{-2} \text{ N.m}$$

$$\Delta E_C = \sum_{B \rightarrow C} W_F$$

3- بتطبيق مبرهنة الطاقة الحركية على الكريهة بين B و C.

$$E_{CC} - E_{CB} = \frac{W\vec{P}}{B \rightarrow C} + \frac{W\vec{F}}{B \rightarrow C}$$

$$z_B = r - r \cos \alpha : \text{ و } z_C = 0 : \quad E_{CC} - E_{CB} = mg(z_B - z_C) + 0$$



$$v_C = \sqrt{v_B^2 + 2.gR.(1-\cos \alpha)} \quad \text{و منه: } v_C^2 - v_B^2 = 2.gR.(1-\cos \alpha) \leftarrow \frac{1}{2}m.v_C^2 - \frac{1}{2}m.v_B^2 = m.gR.(1-\cos \alpha)$$

$$\therefore v_C = \sqrt{(1,5)^2 + 2 \times 10 \times 1 \cdot (1-\cos 30)} = 2,22 \text{ m/s}$$

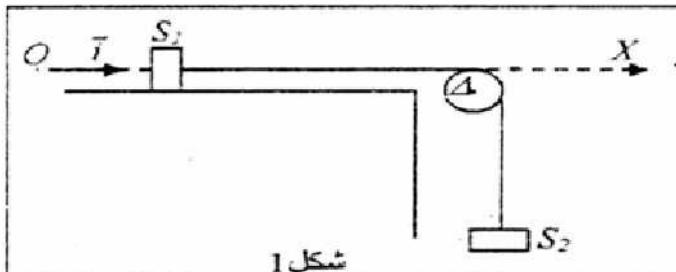
3- بتطبيق القانون الثاني لنيوتن على الكريمة على الجزء BCD



تُخضع الكريمة لوزنها: \bar{P} وللقوة: \bar{F} المطبقة من طرف سطح التماس وهي عمودية على السطح.

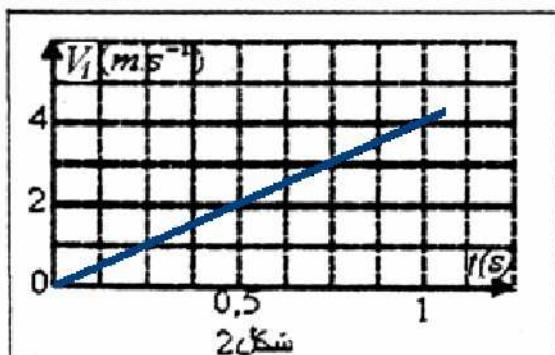
$$F = m(g + \frac{v_c^2}{R}) = 0,1 \times \left[10 + \frac{(2,22)^2}{1} \right] = 1,49 \text{ N} \quad \leftarrow \quad \text{بالأسفاط على المنظمي: } F - P = m \cdot \frac{v_c^2}{R} \quad \bar{F} + \bar{P} = m \cdot \bar{a}_G$$

(3) التمرين الثالث:



- تتكون المجموعة الممثلة في الشكل 1 من:
- جسم صلب S_1 كتلته M_1 ينزلق بدون احتكاك فوق منصة أفقية.
- جسم صلب S_2 كتلته M_2 مرتبط بالجسم S_1 بواسطة خيط غير قابل للامتداد وكتلته مهملة.

- بكرة (P) كتلتها M وشعاعها R قابلة للدوران بدون احتكاك حول محورها (A) ويمر عبر مركز اهراها الخيط الذي نعتبره لا ينزلق خلال الحركة. نحرر المجموعة عند اللحظة $t=0s$ بدون سرعة начالية بحيث ينطلق الجسم S_1 من نقطة أقصولها على المحور OX هو $0,5 \text{ cm}$ ونحدد تجريبياً تغير سرعة S_1 بدلالة الزمن.



- سرعة S_1 بدلالة الزمن فنحصل على الشكل 2.
- اكتب التعبير العددي ل V_1 بدلالة الزمن.
- استنتج طبيعة حركة S_1 واعط معادلتها الزمنية $x=f(t)$.
- بين بين L , S_1 ونفس التسارع a .

- 4- بتطبيق العلاقة الأساسية للديناميك على كل من S_1 و S_2 و (P) ، أوجد العلاقة بين التسارع a وشدة التقلل G . نعطي: عزم قصور البكرة $M_I = \frac{1}{2}MR^2 = J$ بالنسبة للمحور (A) و $M_1 = M_2 = M$

تصحيح التمرين الثالث:

١.١ - حسب مبيان الشكل - ٢ - المادلة $v_1 = f(t)$ عبارة عن دالة خطية : حيث K المعامل الموجي للستقيم :

$$K = \frac{\Delta v_1}{\Delta t} = \frac{4-0}{1-0} = 4 \text{ m.s}^{-2}$$

٢.١ - اهماء مستقيمي والتسارع ثابت السرعة تزايدية .
اذن المسار كثيرة متقطبة متساوية بانتظام ، معادلتها الزمانية : $x = \frac{1}{2} a t^2 + v_0 t$

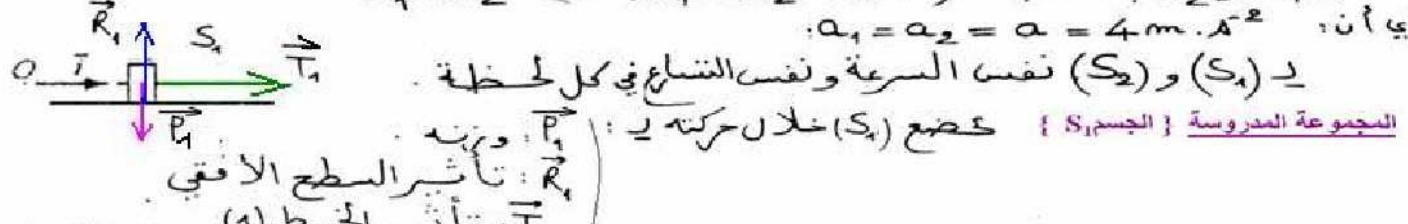
$$x = 2t^2 + 5.10^{-3}$$

عند $t=0$ تكون $x_0 = 0$ و $x_0 = 0.5 \text{ cm}$ اذن :

٣.١ - ما زان العيطة الرابط بين (S_1) و (S_2) غير قابل للامتداد ، فإنه عند انقال S_2 بالمسافة x ينتقل (S_1) بالمسافة x_1 حيث $x_1 = x$ في كل لحظة .

ينتقل S_2 و S_1 بالنسبة للزمان ، $x_2 = x_1 \Leftrightarrow x_2 = x$

أي أن $a_1 = a_2 = a = 4 \text{ m.s}^{-2}$



\rightarrow (S_1) و (S_2) نفس السرعة ونفس التسارع في محل لحظة .

\rightarrow المجموعة المدرسية { الجسم S_1 } يُضطر (S_1) خلال حركته \rightarrow \vec{P}_1 وزنه .
 \rightarrow تأثير المطبع الافقى .
 \rightarrow تأثير الحبطة (١)

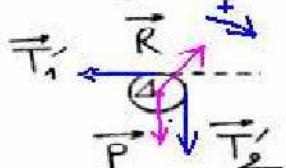
$$\vec{T}_1 = M_1 \vec{a} : \vec{x} \text{ نسقط على } \vec{x} : \vec{P}_1 + \vec{R}_1 + \vec{T}_1 = M_1 \vec{a}$$

$$\rightarrow$$
 المجموعة المدرسية { الجسم S_2 } يُضطر (S_2) خلال حركته \rightarrow \vec{P}_2 وزنه .
 \rightarrow تأثير المطبع (٢)

$$\vec{T}_2 = M_2 g - M_2 a : M_2 g - \vec{T}_2 = M_2 a : \vec{P}_2 + \vec{T}_2 = M_2 \vec{a}$$

المجموعة المدرسية { البكرة }

\rightarrow يُضطر البكرة أثناء دورانها حول المحور (٥) \rightarrow \vec{P} وزنه .
 \rightarrow تأثير محور الدوران .
 \rightarrow تأثير الحبطة (١)
 \rightarrow تأثير الحبطة (٢)



$$M_b(\vec{P}) = 0 \text{ و } M_b(\vec{R}) = 0 \text{ مع : } 0 = M_b(\vec{P}) + M_b(\vec{R}) + M_b(\vec{T}_1) + M_b(\vec{T}_2) = J_b \cdot \ddot{\theta} :$$

$$T'_2 = T_2 \text{ و } T'_1 = T_1 \text{ الخط غير قابل للتمدد } \Rightarrow J_b \cdot \ddot{\theta} = rT'_2 - rT'_1$$

الحبطة لا ينزلق على البكرة :

$$J_b \cdot \frac{a}{r} = r M_2(g-a) - r M_1 a \quad \text{حصل على :}$$

$$a \left(\frac{J_b}{r^2} + M_2 + M_1 \right) = M_2 g$$

$$a = \frac{M_2}{\frac{J_b}{r^2} + M_2 + M_1} \cdot g$$

$$J_b = \frac{1}{2} M r^2 \quad \rightarrow \quad M_1 = M_2 = M : \text{مع :}$$

$$a = \frac{M}{5 \cdot \frac{M}{2}} \cdot g = \frac{2}{5} g . \quad \text{نكتب :}$$