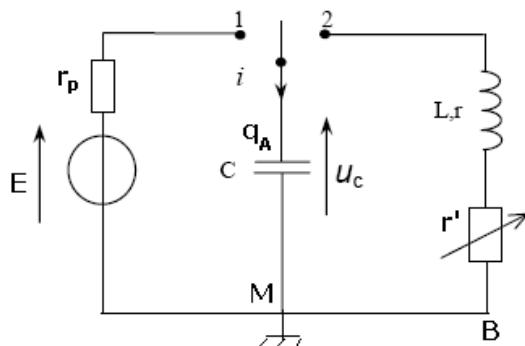


## الذبذبات الحرجة في دارة RLC متوازية



### I - تفريغ مكثف في وشيعة

#### 1- النشاط التجاري

نجز التركيب الكهربائي الممثل جانبه حيث نستعمل وسيط معلوماتي وحاسوب وبرنام يعالج المعطيات أو راسم التذبذب ذاكراتي .

+ نضبط التوتر المستمر الذي يعطيه المولد على القيمة  $E=3V$  و مقاومة الموصى الاصم على  $r'=0\Omega$

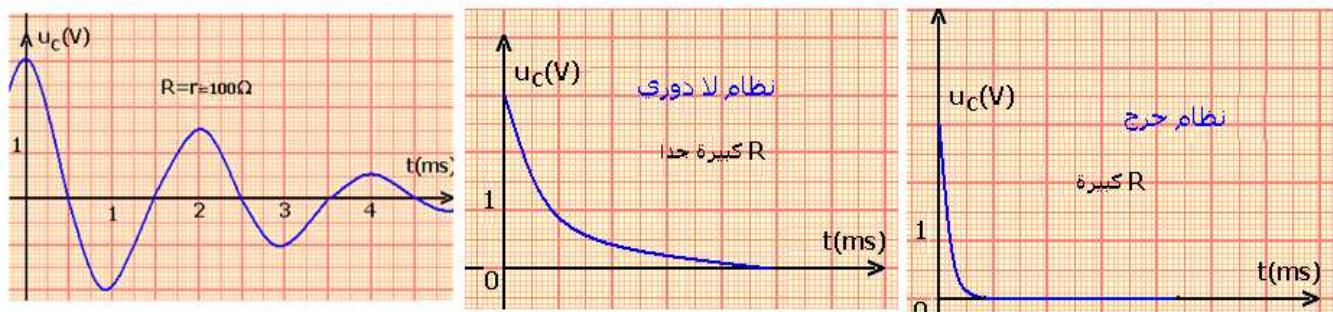
+ نؤرّج قاطع التيار إلى الموضع (1) لمدة زمنية كافية لشحن المكثف كليا .

+ نؤرّج قاطع التيار إلى الموضع (2) فنحصل على دارة RLC متوازية مقاومتها الكلية  $R=r+r'$  حيث  $r$  مقاومة الوشيعة .

+ نعاين التوتر  $u_c(t)$  بين مربطي المكثف

+ نعيد التجربة عدة مرات برفع المقاومة  $r'$

**النتائج :**



**الاستئنار:**

1- يمثل الرسم التذبذبي الممثل باللون الأزرق في الشكل (2) نموذجاً للمنحنى المحصل عليه  $u_c(t)$  بالنسبة  $r'=0$

1-1 كيف يتغير وسع التوتر  $u_c(t)$  هل  $u_c(t)$  دالة دورية ؟

عند وضع K في الموضع (1) يشحن المكثف وعند وضعه في الموضع (2) نحصل على دارة RLC متوازية حيث في هذه الحالة يفرغ المكثف في الوشيعة .

ويكون التوتر  $u_c(t)$  بين مربطي المكثف متناوباً .  $u_c(t)$  ليست بدالة دورية .

- وسع التوتر  $u_c(t)$  يتناقص مع الزمن t نقول أن **الذبذبات محمدية**

بما أن الذبذبات تتم دون أن تزود الدارة RLC بالطاقة غير المخزنة في المكثف ، نقول أن **الذبذبات حرجة** .

**خلاصة :**

يؤدي تفريغ مكثف ، مشحون ، في وشيعة دارة RLC متوازية ، إلى ظهور تذبذبات حرجة ومحمدية .

نقول أن الدارة RLC المتوازية تكون متذبذباً كهربائياً حرفاً ومحمداء .

**أنظمة الذبذبات الحرجة :**

2- نسمي شبه الدور T المدة الزمنية الفاصلة بين قيمتين متتاليتين للتوتر  $u_c(t)$ . عين مبيانيا T من خلال المبيان يمكن أن نعين شبه الدور وهو المدة الزمنية الفاصلة بين قيمتين متتاليتين للتوتر  $u_c(t)$  .

**- تعريف بشبه الدور T**

نسمي شبه الدور T المدة الزمنية الفاصلة بين قيمتين فصوتيتين متتاليتين للتوتر  $u_c(t)$ .

2 - ما تأثير المقاومة R على :

2-1 وسع الذبذبات ؟

عندما نغير المقاومة الكلية للدارة يتغير وسع الذبذبات.

2-2 شبه الدور T ؟

بالنسبة لقيم المقاومة صغيرة جدا يلاحظ أن شبه الدور لا يتعلق بقيمة R

3-عندما تأخذ المقاومة R قيمة كبيرة جدا : هل التوتر  $U_C(t)$  المعاين تذبذبي ؟

عندما تأخذ R قيمة كبيرة جدا  $U_C(t)$  توتر غير تذبذبي أي أن الذبذبات تزول يكون لدينا خمود مهم .

4-حسب قيم المقاومة الكلية R للدارة RLC يلاحظ تجربيا وجود نظامين للذبذبات : نظام شبه دوري ونظام لا دوري .

تعرف على هاذين النظامين من خلال الشكل 2

النظام شبه الدوري يحدث إذا كانت قيمة المقاومة R صغيرة .

النظام لا دوري عندما تكون R كبيرة جدا حيث تزول الذبذبات نظرا لوجود خمود مهم .

5-ضبط من جديد R على القيمة 0

في مرحلة أولى نأخذ  $H = 11mH$  و  $C = 1\mu F$  و نقيس شبه الدور T .

في مرحلة ثانية : نأخذ  $L = 11mH$  و  $C = 0,22\mu F$  و نقيس T .

هل يتعلق شبه الدور بكل من L و C ؟

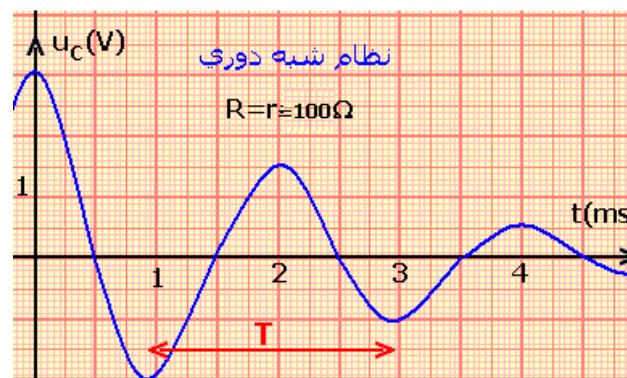
نعم يتعلق شبه الدور بقيم L و C ولا يتعلق بقيم R

### **أنظمة الذبذبات الحرة**

حسب مقاومة الدارة RLC نحصل على ثلاثة أنظمة

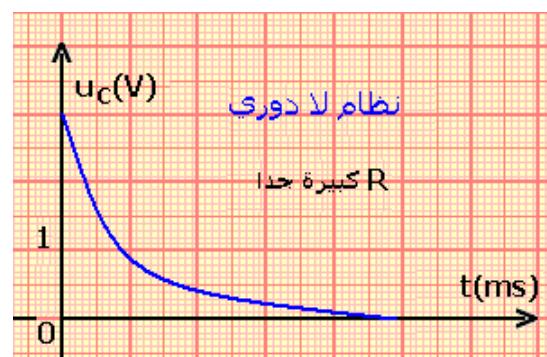
#### **A-نظام شبه دوري**

R صغيرة نحصل على ذبذبات يتناقص وسعاها تدريجيا مع الزمن

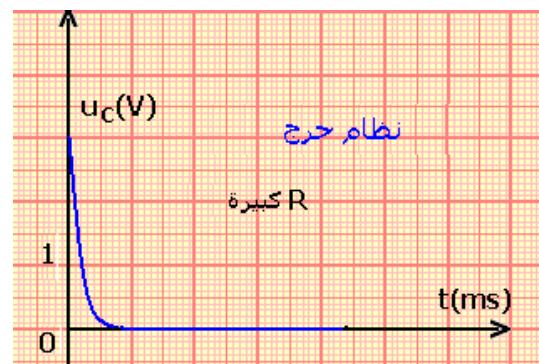


#### **B-نظام لا دوري**

R كبيرة جدا = تزول الذذبات نظرا لوجود خمود مهم ونسمى هذا النظام نظام لا دوري



## جـ- نظام حرج



في الذبذبات الحرجة توجد قيمة معينة للمقاومة نرمز لها بـ  $R_C$  وتسمى مقاومة حرجية وهي مقاومة تفصل بين النظام شبه الدوري والنظام اللا دوري ونسمي النظام في هذه الحالة بالنظام الحرج وفي هذه الحالة يرجع التوتر  $u_C(t)$  إلى صفر بسرعة دون تذبذب وتنطبق  $R_C$  بـ  $C$  و  $L$ .

## 2 – المعادلة التفاضلية لدارة RLC متوازية .

نعتبر الدارة المتوازية الممثلة في الشكل جانبـه :

نطبق قانون إضافية التوترات بين F و D فنجد :

$$u_c + u_R + u_L = 0 \quad (1)$$

$$u_R = r'.i \quad u_L = ri + L \frac{di}{dt} \quad i = C \cdot \frac{du_c}{dt}$$

$$u_R = r'.C \frac{du_c}{dt} \quad u_L = rC \frac{du_c}{dt} + LC \frac{d^2u_c}{dt^2}$$

نعرض في المعادلة (1)

$$u_c + r'.C \frac{du_c}{dt} + rC \frac{du_c}{dt} + LC \frac{d^2u_c}{dt^2} = 0$$

$$LC \frac{d^2u_c}{dt^2} + (r + r')C \frac{du_c}{dt} + u_c = 0$$

$$r + r' = R$$

$$LC \frac{d^2u_c}{dt^2} + RC \frac{du_c}{dt} + u_c = 0$$

$$\frac{d^2u_c}{dt^2} + \frac{R}{L} \frac{du_c}{dt} + \frac{1}{LC} u_c = 0 \quad (2)$$

المعادلة التفاضلية لدارة RLC متوازية التي يحققها التوتر  $u_C(t)$  بين مربطي المكثف هي :

$$\frac{d^2u_c}{dt^2} + \frac{R}{L} \frac{du_c}{dt} + \frac{1}{LC} u_c = 0 \quad (2)$$

يعبر المقدار  $\frac{R}{L} \frac{du_c}{dt}$  عن ظاهرة خمود الذبذبات ، ويحدد حسب قيم R نظام هذه الذبذبات .

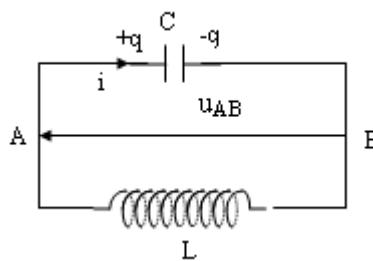
## II – الذذبذبات غير المحمدة في دارة مثالـية .

ت تكون الدارة من مكثف سعته  $C$  وشحنته البدئية  $q_0$  ووشيـعة معامل تحريضها  $L$  ومقاومتها الداخلية  $r$  ونعتبرها مهملـة . تـنـعـثـ هـذـهـ دـارـةـ بـالـمـثـالـيـةـ لـاستـحـالـةـ تـحـقـيقـهاـ تـجـرـيـبـياـ لـكونـ أـنـ كـلـ الوـشـيـعـاتـ تـتـوفـرـ عـلـىـ مـقاـومـةـ دـاخـلـيـةـ .

## 1 – المعادلة التفاضلية التي يحققها التوتر $u_C(t)$ .

حسب قانون إضافية التوترات لدينا :

$$u_c + u_L = 0 \quad (1)$$



$$u_L = L \frac{di}{dt} \quad i = C \cdot \frac{du_c}{dt}$$

$$u_L = LC \frac{d^2 u_c}{dt^2}$$

نوضع في المعادلة (1)

$$LC \frac{d^2 u_c}{dt^2} + u_c = 0$$

$$\frac{d^2 u_c}{dt^2} + \frac{1}{LC} u_c = 0 \quad (2)$$

خلال الذبذبات الكهربائية الحرة غير المحمدة لدارة LC ، يتحقق التوتر ( $u_c(t)$ ) بين مربطي المكثف المعادلة التفاضلية التالية :

$$\frac{d^2 u_c}{dt^2} + \frac{1}{LC} u_c = 0$$

## 2 – حل المعادلة التفاضلية :

$$\text{المعادلة التفاضلية } \frac{d^2 u_c}{dt^2} + \frac{1}{LC} u_c = 0$$

الشكل التالي :

$$u_c(t) = U_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0}t + \varphi\right)$$

$U_m$  وسع الذذبات .

$$\text{الطور في اللحظة ذات التاريخ } t = \left(\frac{2\pi}{T_0}t + \varphi\right)$$

$T_0$  : الدور الخاص للذذبات .

$\varphi$  : الطور عند أصل التواريخ ( $t=0$ )

### أ – تحديد تعبير الدور الخاص :

$$\text{نوضع الحل } u_c(t) = U_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0}t + \varphi\right) \text{ في المعادلة التفاضلية :}$$

$$\frac{d^2 u_c}{dt^2} = -U_m \left(\frac{2\pi}{T_0}\right)^2 \cos\left(\frac{2\pi}{T_0}t + \varphi\right) = -\left(\frac{2\pi}{T_0}\right)^2 u_c(t)$$

$$-\left(\frac{2\pi}{T_0}\right)^2 u_c(t) = -\frac{1}{LC} u_c(t)$$

$$\left(\frac{2\pi}{T_0}\right)^2 = \frac{1}{LC} \Rightarrow T_0 = 2\pi\sqrt{LC}$$

يتعلق الدور الخاص للذذبات الحرة غير المحمدة بمعامل التحرير  $L$  وبسعة المكثف  $C$  :

$$T_0 = 2\pi\sqrt{LC}$$

وحدة الدور الخاص  $T_0$  في النظام العالمي للوحدات هي الثانية . (s)

تمرين تطبيقي :

بين من خلال معادلة الأبعاد أن وحدة  $T_0$  هي الثانية .

### ب - تحديد $\varphi$ و $U_m$ :

لتحديد قيم  $\varphi$  و  $U_m$  نحدد الشروط البدئية عند تفريغ المكثف في الوشيعة . أي نعبر عن المقدارين  $u_C(t)$  و  $i(t)$  في اللحظة  $t=0$  باعتبار أن هاتين الدالتين متصلتين كيف ما كانت  $t$  .

$$i(t) = C \cdot \frac{du}{dt} \Rightarrow i(t) = -\frac{2\pi}{T_0} \cdot C \cdot \sin\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right)$$

لدينا

عند اللحظة  $t=0$  لدينا  $i(0)=0$  أي التيار الكهربائي

$$i(0) = -\frac{2\pi}{T_0} \cdot C \cdot \sin(\varphi) = 0 \Rightarrow \sin \varphi = 0 \Rightarrow \varphi = 0 \text{ or } \varphi = \pi$$

في البداية شحنة المكثف مشحونة :  $u_C(0)=E$

$\cos(\varphi) > 0 \Rightarrow \varphi = 0$  وبما أن  $E > 0$  و  $U_m > 0$  فإن  $u_C(0) = U_m \cos(\varphi) = E$

وبالتالي فإن :

$$u_C(t) = E \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t\right)$$

### ج - تعبير الشحنة $q(t)$ و $i(t)$ .

نعلم أن شحنة المكثف هي :

$$q(t) = C \cdot u_C(t) = C U_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right) = q_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right)$$

$$q_m = C U_m$$

شدة التيار الكهربائي :

$$i(t) = \frac{dq}{dt} = -q_m \omega_0 \sin\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right)$$

$$= q_m \frac{2\pi}{T_0} \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi + \frac{\pi}{2}\right) = I_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi + \frac{\pi}{2}\right)$$

$q(t)$  متقدمة في الطور ب  $\frac{\pi}{2}$  بالنسبة ل  $u(t)$  و  $i(t)$

نقول أن  $u(t)$  و  $i(t)$  على تربيع في الطور

التمثيل المباني ل  $u(t)$  و  $i(t)$

في اللحظة  $t=0$  عندنا  $q=Q_m$  و  $\varphi = 0$

$$q(t) = Q_m \cos\frac{2\pi}{T_0} t$$

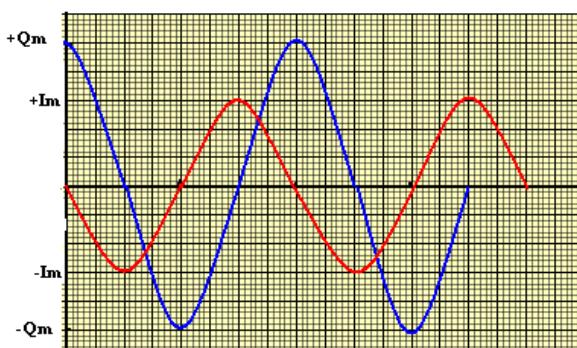
$$i(t) = I_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \frac{\pi}{2}\right)$$

ملحوظة : عندما تكون شحنة المكثف قصوية تكون شدة التيار الكهربائي منعدمة .

### III - انتقالات الطاقة بين المكثف والوشيعة .

توصلنا في الدروس السابقة أن المكثف بإمكانه أن يخزن طاقة كهربائية  $\frac{1}{2} C u_C^2$  وأن الوشيعة كذلك

بإمكانها أن تخزن طاقة مغنتيسية  $\frac{1}{2} L i^2$  .

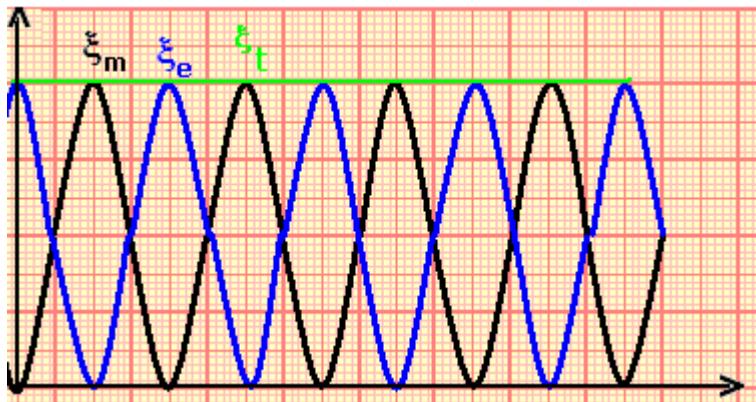


## ١ – الطاقة في الدارة LC مثالية :

دراسة منحنيات تغير الطاقات  $\xi_e, \xi_m, \xi_t$  بدلالة الزمن في دارة RL مثالية .

الطاقة الكلية في المخزونة في الدارة LC هي في كل لحظة مجموع الطاقة الكهربائية في المكثف

$$\frac{1}{2} \xi_m = \frac{1}{2} L i^2 \text{ والطاقة المخزنة في الوشيعة } \frac{1}{2} C u_c^2 .$$



$$\xi_t = \xi_e + \xi_m = \frac{1}{2} C u_c^2 + \frac{1}{2} L i^2$$

تمثل الشكل جانبه تغيرات  $\xi_e, \xi_m, \xi_t$  بدلالة الزمن .

١ – كيف تتغير الطاقة  $\xi_t$  عندما تنقص الطاقة المخزنة في المكثف ؟

٢ – كيف تتغير الطاقة  $\xi_e$  عندما تنقص الطاقة المخزنة في الوشيعة ؟

٣ – كيف تتغير الطاقة الكلية  $\xi_t$  ؟ أكتب تعبير الطاقة الكلية بطريقتين .

٤ – أثبت رياضياً أن الطاقة الكلية لدارة مثالية LC ثابتة خلال الزمن  $t$  . بطرقين ، استعمال حل المعادلة التفاضلية واستعمال المعادلة التفاضلية مباشرة .

خلاصة :

تكون الطاقة الكلية لدارة مثالية LC ثابتة خلال الزمن وتتساوي الطاقة البدنية المخزنة في المكثف .

خلال الذبذبات غير المحمدة تتحول الطاقة الكهربائية في المكثف إلى طاقة مغناطيسية في الوشيعة والعكس صحيح .

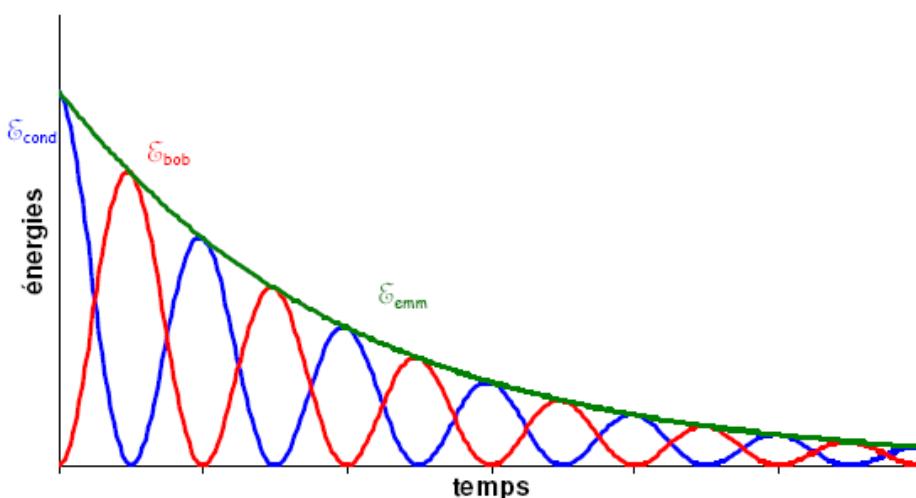
$$\xi_t = \xi_e + \xi_m = \frac{1}{2} C u_c^2 + \frac{1}{2} L i^2 = \frac{1}{2} C U_m^2 = \frac{1}{2} L i_m^2$$

## ٢ – الطاقة في الدارة RLC المتوازية .

دراسة منحنيات تغير الطاقة  $\xi_e, \xi_m, \xi_t$  بدلالة الزمن في RLC متوازية

خلال دراسة تجريبية لدارة RLC متوازية حيث المقاومة الكلية  $R$  غير منعدمة نعاين بواسطة جهاز ملائم لهذا الغرض منحنيات تغيرات الطاقة  $\xi_e, \xi_m, \xi_t$  بدلالة الزمن فنحصل على المنحنيات الممثلة في الشكل

جانبه :



1 - كيف تتغير الطاقة  $\zeta_e$  عند تزايد  $\zeta_m$  ؟

نفس السؤال عند تناقص  $\zeta_m$  . ماذا تستنتج ؟

عندما تنقص الطاقة في المكثف تزداد الطاقة المخزنة في الوشيعة والعكس صحيح . أي أن هناك تبادل طاقي بين المكثف والوشيعة

2 - كيف تتغير بصفة عامة الطاقة الكلية  $\zeta$  المخزنة في الدارة بدلالة الزمن ؟

يلاحظ أن خلال كل تبادل طاقي بين المكثف والوشيعة تتناقص الطاقة الكلية نتيجة وجود المقاومة R .

2 - ما الظاهرة المسئولة عن هذا التغيير ؟

ظاهرة خمود نتيجة تحول جزء من الطاقة الكلية بمفعول جول إلى طاقة حرارية .

4 - ما المقدار الذي يحول دون الحصول على ذبذبات غير مخددة ؟

$$\zeta_t = \zeta_e + \zeta_m = \frac{1}{2} \frac{q^2}{C} + \frac{1}{2} L i^2$$

$$\frac{d\zeta_t}{dt} = L i \frac{di}{dt} + \frac{q}{C} \cdot \frac{dq}{dt} = i \left( L \frac{d^2 q}{dt^2} + \frac{q}{C} \right)$$

$$L \frac{d^2 q}{dt^2} + \frac{q}{C} = -R \frac{dq}{dt}$$

$$\frac{d\zeta_t}{dt} = -R i^2$$

من خلال هذه النتيجة يتبيّن أن الطاقة الكلية تناقصية :

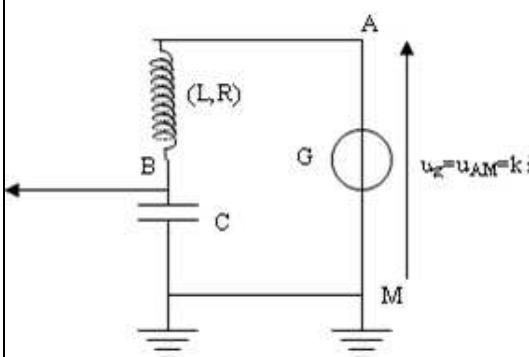
$\frac{d\zeta_t}{dt} = -R i^2 < 0$  ويعزى هذا التناقص إلى وجود المقاومة R .

خلاصة :

تناقص الطاقة الكلية لدارة RLC متواالية تدريجياً بسبب مفعول جول .

## VI - صيانة الذبذبات .

في كل لحظة يمكن كتابة



$$u_{AM} = u_{AB} + u_{BM}$$

$$ki = Ri + L \frac{di}{dt} + \frac{q}{C}$$

$$i = \frac{dq}{dt} = C \frac{du}{dt} \text{ et } u = u_{BM}$$

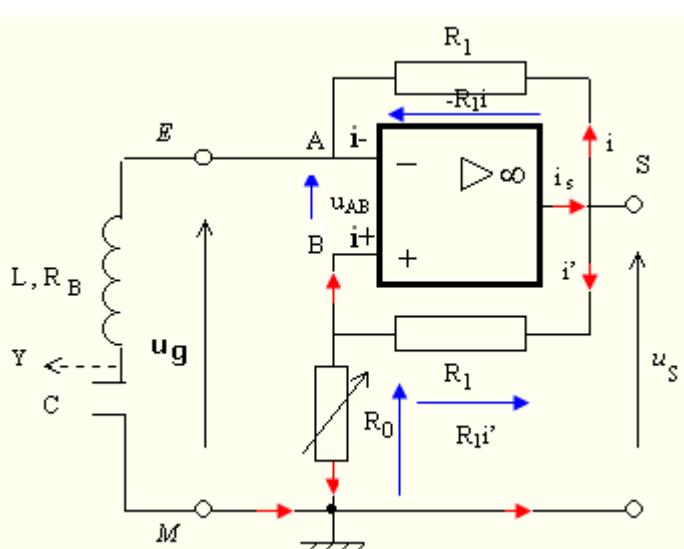
$$LC \frac{d^2 u}{dt^2} + (R - k)C \frac{du}{dt} + u = 0$$

بالنسبة  $L = RJ$  نحصل على المعادلة التفاضلية

التالية  $\frac{d^2 u}{dt^2} + \frac{1}{LC} u = 0$  وهي المعادلة المميزة

للمتذبذب (L,C) ذي مقاومة غير مهملة .

إذن فالتركيب المدرس يمكن من صيانة التذبذبات .



إنجاز المولد G

المضخم العملياتي كاملاً ويشتغل في النظام

الخطي .

$$u_{AB}=0 \text{ و } i^-=i^+=0$$

$$u_g = u_{AM} = u_{AS} + u_{SB} + u_{BM}$$

$$= -R_l i + R_l i' + R_0 i'$$

$$u_{AS} = u_{AB} + u_{BS}$$

$$-R_l i = 0 - R_l i' \Leftrightarrow i = i'$$

$$u_g = R_0 i \Leftrightarrow u_g = k i$$

$$k = R_0$$

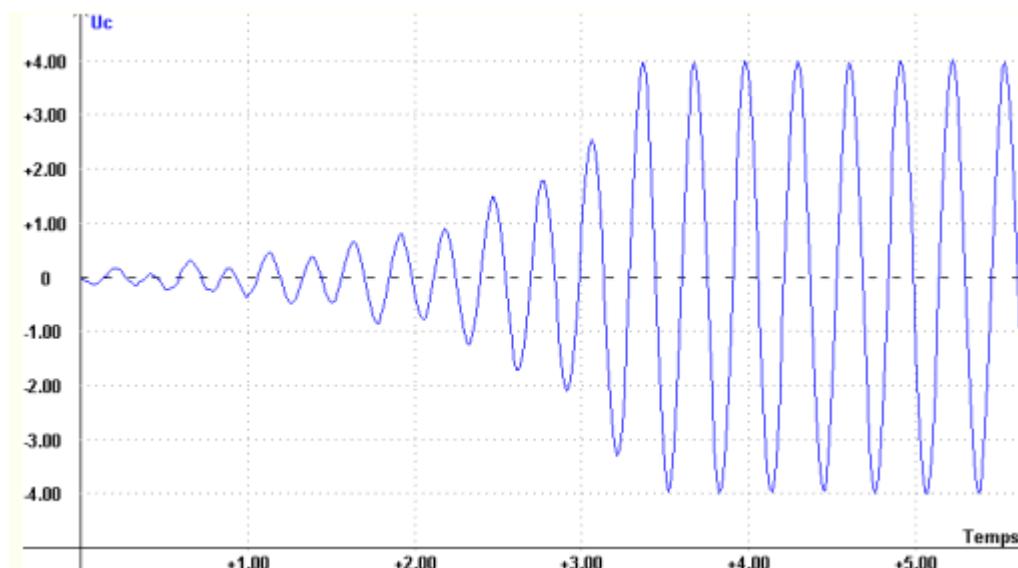
معاينة التوتر بين مربطي مكثف الدارة (L,C) الذي يوجد بها المولد G

عند معاينة التوتر بين مربطي مكثف نلاحظ :

$R_0 < R$  لاتكون هناك تذبذبات

$R_0 > R$  تكون هناك تذبذبات لا حبية

$R_0$  أكير بقليل من R تكون التذبذبات حبية



## الدارة (R,L,C) المتوازية في النظام الجيبى والقسرى .

### Circuit (R,L,C)en série en régime sinusoïdal forcé

رأينا سابقاً أن الدارة RLC المتوازية تكون متذبذباً كهربائياً مخدماً . عند إضافة مولد كهربائي مركب على التوازي إلى الدارة ويزودها بتوتر متذبذب جيبى أي أنه يفرض على المتذبذب نظام متذبذب جيبى ، نقول أن الدارة RLC توجد في **نظام جيبى قسري** .

### I – النظام المتذبذب الجيبى

#### 1 – شدة التيار المتذبذب الحسى

$$i(t) = I_m \cos(\omega t + \varphi_i)$$

$I_m$  الوسع أو شدة القصوى للتيار .

$$\omega = 2\pi N = \frac{2\pi}{T}$$

( $\omega t + \varphi_i$ ) : طور التيار في اللحظة  $t$  .

$\varphi_i$  : الطور في أصل التارikh

مثال : عند أصل التواريخ  $t=0$  شدة التيار قصوية  $i(t)=I_m$  أي أن  $0 = \varphi_i = 1 \Rightarrow \varphi_i = 0$  وبالتالي

$$i(t) = I_m \cos \omega t$$

الشدة الفعالة  $I$  للتيار :

تقاس الشدة الفعالة  $I$  للتيار بواسطة جهاز الأمبيرمتر وترتبطها بالشدة الفصوى للتيار العلاقة :

$$I = \frac{I_m}{\sqrt{2}}$$

### 2 – التوتر المتذبذب الحسى

التوتر اللحظي  $u(t)$

التوتر المتذبذب الجيبى دالة جيبية للزمن :

$$u(t) = U_m \cos(\omega t + \varphi_u)$$

$U_m$  الشدة القصوى للتوتر ( $t$ ) وهي تقاس بواسطة جهاز راسم التذبذب .

$$\omega = 2\pi N = \frac{2\pi}{T} \quad u(t)$$

( $\omega t + \varphi_u$ ) : طور التوتر في اللحظة  $t$  .

$\varphi_u$  : الطور في أصل التارikh  $t=0$

مثال عند أصل التواريخ  $t=0$   $u(t)=U_m$  عندنا  $0 = \varphi_u = 1 \Rightarrow \varphi_u = 0$  وبالتالي

$$u(t) = U_m \cos \omega t$$

التوتر الفعال  $U$

يُقاس التوتر الفعال  $U$  بواسطة جهاز الفولطومتر ، وترتبطه بالتوتر الأقصى العلاقة :

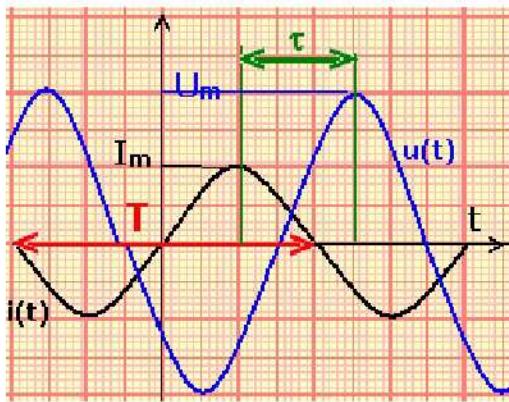
$$U = \frac{U_m}{\sqrt{2}}$$

### 3 – مفهوم الطور

لنعَتبر المقادير المتذبذبين الجيبين :

$$u(t) = U_m \cos(\omega t + \varphi_u) \quad i(t) = I_m \cos(\omega t + \varphi_i)$$

نسمي طور الدالة  $u(t)$  بالنسبة للدالة  $i(t)$  :  $\varphi_{u/i} = \varphi_u - \varphi_i$



وطور الدالة  $i(t)$  بالنسبة للدالة  $u(t)$  :  $\varphi_{i/u} = \varphi_i - \varphi_u$  . ونعبر عنه بالراديان .

$\varphi_{u/i} > 0$  نقول أن  $u(t)$  متقدمة في الطور على  $i(t)$  .

$\varphi_{u/i} < 0$  نقول أن  $u(t)$  متاخرة في الطور على  $i(t)$  .

$\varphi_{u/i} = \frac{\pi}{2}$  نقول أن  $u(t)$  و  $i(t)$  على تربع في الطور . ونفس

الشيء بالنسبة  $\varphi_{u/i} = -\frac{\pi}{2}$

نقول أن  $u(t)$  و  $i(t)$  على تعاكس في الطور .

كيف نحدد قيمة  $\varphi$  ؟

لتبسيط الدراسة نختار  $0 = \varphi_i$  أي أن  $\varphi_u = \varphi$  فتصبح العلاقة  $i(t) = I_m \cos \omega t$  و

$$u(t) = U_m \cos(\omega t + \varphi) \Rightarrow u(t) = U_m \cos\left(\omega\left(t + \frac{\varphi}{\omega}\right)\right) = U_m \cos(\omega(t + \tau))$$

يوافق الطور  $\varphi_u = \varphi$  للتوتر  $u(t)$  بالنسبة للتيار  $i(t)$  ، المدة الزمنية  $\tau$  . حيث  $\tau = \frac{\varphi}{\omega}$

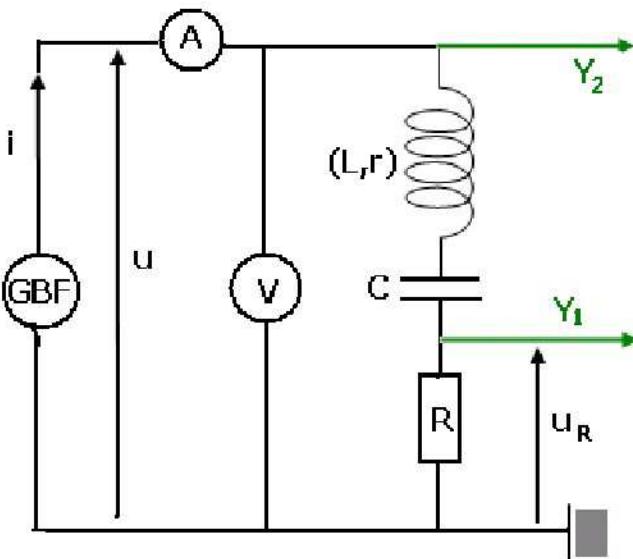
يسمى  $\tau$  الفرق الزمني بين منحني  $u(t)$  و  $i(t)$  . يمكن قياس  $\tau$  على شاشة راسم التذبذب من تحديد القيمة المطلقة للطور  $\varphi$  .

## II – دراسة دارة RLC متوازية في نظام جيبي فوري .

1 – النشاط التجاري 1 : معاينة التوتر  $u(t)$  بين مربطي الدارة RLC و  $Y_1$  بدلالة الزمن .

نجز التركيب الكهربائي جانبي ، حيث نضبط مولد التردد المنخفض على توتر متناوب جيبي قيمته القصوى  $U_m = 2V$  وعلى التردد  $N = 100Hz$  .

نعيين بواسطة راسم التذبذب التوتر  $u_R(t)$  بين مربطي الموصل الأومي ، والتوتر  $u(t)$  بين مربطي الدارة RLC .



نقيس بواسطة أمبير متر الشدة الفعالة I للتيار المار في الدارة ، ونقيس بواسطة فولطметр التوتر الفعال U بين مربطي الدارة RLC . استثمار :

يزود المولد GBF الدارة RLC المتوازية بتوتر متناوب جيبي :

$$u(t) = U_m \cos(\omega t + \varphi_u)$$

فيظهر في الدارة RLC المتوازية تيار كهربائي شدته  $i(t) = I_m \cos \omega t$  يمثل التيار  $i(t)$  استجابة الدارة RLC المتوازية للإثارة التي يفرضها المولد ذي تردد منخفض .

نسمي الدارة RLC المتوازية **الرنان والمولد المثير**

يمكن المدخلان  $Y_1$  و  $Y_2$  لرسم التذبذب من معاينة التوتر  $u_R(t)$  بين مربطي الموصل الأومي والتوتر  $u(t)$  المطبق بين مربطي الدارة RLC .

1 – فسر لماذا تمكنا معاينة التوتر  $u_R(t)$  من معاينة تغيرات شدة التيار اللحظية  $(t)$  .

حسب قانون أوم لدينا  $u_R(t) = Ri(t) \Rightarrow i(t) = \frac{1}{R}u(t)$  مما يدل على أن المحنطي المعين على المدخل  $Y_1$  يتناصف اطرادا مع  $u(t)$ .

2 - أحسب شدة التيار القصوى  $I_m$  ، ثم تحقق من العلاقة  $I = \frac{I_m}{\sqrt{2}}$ .

3 - عين القيمة القصوى  $U_m$  للتوتر  $u(t)$  ، ثم تتحقق من

$$U = \frac{U_m}{\sqrt{2}}$$

4 - هل لمحنطي الرسم التذبذبي :

- نفس الوسع ؟ نفس التردد ؟ نفس الطور ؟

- نقول أن الدارة توجد في نظام قسري ، فسر ذلك ؟

5 - نرمز للفرق الزمني بين محنطي التوتر  $u(t)$  و  $i(t)$  بالحرف  $\tau$ .

5 - 1 بين أن تعبر الطور  $\varphi$  للتوتر  $u(t)$  بالنسبة لشدة التيار

$$\varphi = 2\pi \frac{\tau}{T}$$

حيث  $T$  هو دور كل من المقادير الجيبين  $u(t)$  و  $i(t)$ .

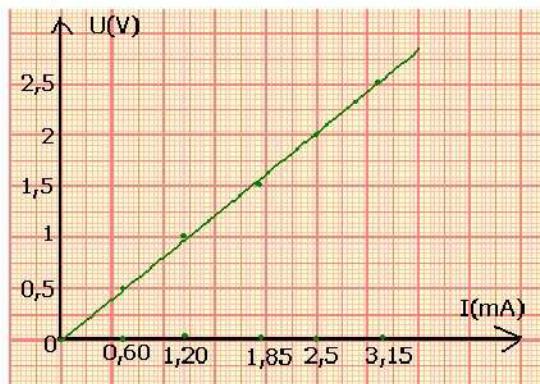
5 - 2 تحقق تجريبيا من أن المقادير : معامل التحرير

الذاتي  $L$  للوشيعة وسعة المكثف  $C$  ، والتردد  $N$  للمولد GBF تؤثر في الفرق الزمني  $\tau$ .

2 - مفهوم الممانعة .

**تحريقة:** في التركيب الكهربائي السابق نحتفظ بالتردد ثابتا ونغير التوتر الفعال  $U$  بدلالة الشدة الفعالة  $I$  فنحصل على الجدول التالي :

$U(V)$	0	0,5	1	1,5	2	2,5
$I(mA)$	0	0,60	1,20	1,85	2,50	3,15



نستنتج من خلال الجدول أن  $U$  و  $I$  يتناصفان اطرادا .

$$U = ZI$$

تسمى الثابتة  $Z$  بممانعة الدارة ويعبر عنها في النظام

العلمي للوحدات بالأوم  $\Omega$

### تأثير التردد على الدارة RLC

تغير التردد في التجربة السابقة  $N' = 500Hz$  ماذا نلاحظ ؟

عندما نغير التردد نلاحظ أن الطور يتغير وكذلك الممانعة  $Z$ .

### الدراسة النظرية لدارة (R,L,C) في النظام

الجيبي والقسري .

### 2 - المعادلة التفاضلية للدارة :

نختار أصل التواريخ حيث يكون تعبر الشدة اللحظية كال التالي :  $i(t) = I_m \cos \omega t$  و

$$u(t) = U_m \cos(\omega t + \varphi_u)$$

طور التوتر بالنسبة للشدة  $A$  .

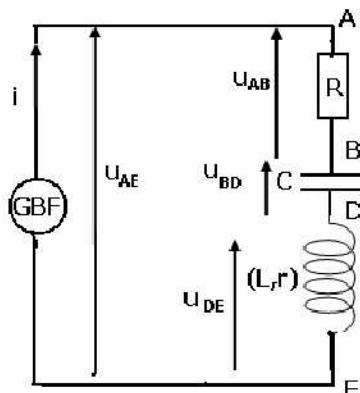
تطبق قانون إضافية التوترات :  $u = u_{AE} = u_{AB} + u_{BD} + u_{DE}$

بتطبيق قانون أوم :

\* على الموصى الأومي :

$$u_{AB} = Ri$$

\* بالنسبة للوشيعة مقامتها الداخلية مهملة ومعامل تحريرها  $L$  :



\* بالنسبة للمكثف سعته  $C$  :  
 $u_{DE} = L \frac{di}{dt}$   
 $i = \frac{dq}{dt}$  وبما أن  $u = \frac{dq}{dt}$  فإن  $u$  دالة أصلية لشدة التيار  $i$  التي تتعذر  
 $u_{BD} = \frac{q}{C}$  عند  $t=0$

$$q(t) = \int_0^t idt \Leftrightarrow u_{DE} = \frac{1}{C} \int_0^t idt$$

نستنتج المعادلة التفاضلية للدارة  $(R, L, C)$  :

$u = Ri + L \frac{di}{dt} + \frac{1}{C} \int_0^t idt$  و  $\omega = 2\pi N$  وبما أن  $\omega = 2\pi f$  فإن  $u$  و  $\omega$  لهما نفس النبض .

$$i = I_m \cos \omega t$$

$$u = U_m \cos(\omega t + \phi)$$

$$\frac{di}{dt} = I_m \frac{d(\cos \omega t)}{dt} = -\omega I_m \sin \omega t$$

$$\int_0^t idt = I_m \int_0^t \cos \omega t dt = \frac{I_m}{\omega} \sin \omega t$$

في المعادلة التفاضلية المحصل عليها سابقا :

$$u = RI_m \cos \omega t + L\omega I_m \cos(\omega t + \frac{\pi}{2}) + \frac{I_m}{C\omega} \cos(\omega t - \frac{\pi}{2})$$

2 - حل المعادلة التفاضلية - إنشاء فريبل

### A - تمثيل فريبل لمقدار جيبي

نعتبر المقدار الجيبي التالي :  $x(t) = a \cos(\omega t + \phi)$

نقرن المتجهة  $\vec{U}$  بالدالة  $(\vec{i}, \vec{U}) = \omega t + \phi$  حيث في معلم  $(0, \vec{i}, j)$  و  $\|\vec{U}\| = a$  عندنا  $\vec{U}$  يدور حول النقطة  $0$  بسرعة زاوية  $\omega$ .

التجهة تدور حول النقطة  $0$  بسرعة زاوية  $\omega$ . عند إسقاط  $\vec{U}$  على محور  $x$  :

نلاحظ أن المقدار الجيبي  $x$  يطابق القياس الجيري لإسقاط المتجهة  $\vec{U}$  على المحور  $x$ .

إذن يمكن إقراان كل مقدار جيبي أو دالة جいبية  $(x(t) = a \cos(\omega t + \phi))$  بمتجهة تدور بسرعة زاوية  $\omega$ .

كما أن العكس صحيح كذلك : يمكن أن نقرن كل متجهة دوارة بمقدار جيبي نبضه مساو للسرعة الزاوية للدوران . المتجهة المقرونة بالدالة الجيبيه تسمى بمتجهة فريبل .

### B - مجموع دالتين جيبيتين لهما نفس النبض

نعتبر الدالتين الجيبيتين التاليتين :  $x_1(t) = a_1 \cos \omega t$  و  $x_2(t) = a_2 \cos(\omega t + \frac{\pi}{2})$

$$a_1 = a_2 = a \quad x_2 = a_2 \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right)$$

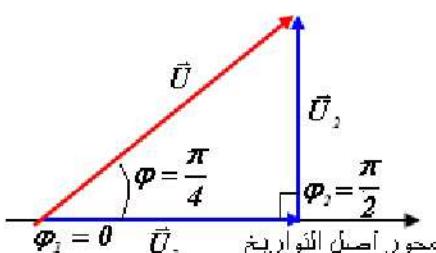
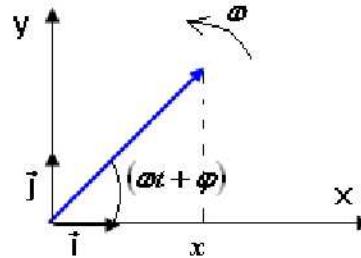
أوجد المجموع  $x = x_1 + x_2$  باستعمال متجهة فريبل .

نقرن  $x_1$  بمتجهة  $\vec{U}_1$  بحيث أن  $\|\vec{U}_1\| = a_1$  و طورها عند اللحظة  $t=0$

$$\phi_1 = 0$$

ونقرن  $x_2$  بمتجهة  $\vec{U}_2$  بحيث أن  $\|\vec{U}_2\| = a_2$  و طورها في اللحظة  $t=0$  هو

$$\vec{U} = \vec{U}_1 + \vec{U}_2$$



المتجهة  $\vec{U}$  منظمها  $a\sqrt{2}$

وطورها عند اللحظة  $t=0$  هو  $\varphi = \frac{\pi}{4}$

لأن  $\tan \varphi = 1$

$$x(t) = a\sqrt{2} \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{4}\right)$$

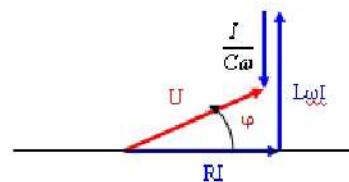
### ج - إنشاء فرييل للحصول على مجموع الدالات الثلاث .

اعتماداً على إنشاء الهندسي وال العلاقات في المثلث فائم الزاوية يمكن الحصول على

$$Z = \frac{U_m}{I_m} = \frac{U}{I} \quad \text{أي أن} \quad U_m = \sqrt{R^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2} I_m$$

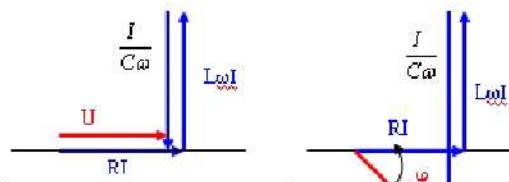
$$Z = \sqrt{R^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2}$$

$$\cos \varphi = \frac{RI_m}{U_m} = \frac{R}{Z} \quad \text{أو كذلك} \quad \tan \varphi = \frac{L\omega - \frac{1}{C\omega}}{R}$$



$\varphi > 0$  موجة تغير ان المفقر  $\varphi$  متفق في الطور مع الشدة  $I$   
في هذه الحالة يكون التأثير التحربي متفقاً على التأثير الكافي

$$L\omega > \frac{1}{C\omega}$$

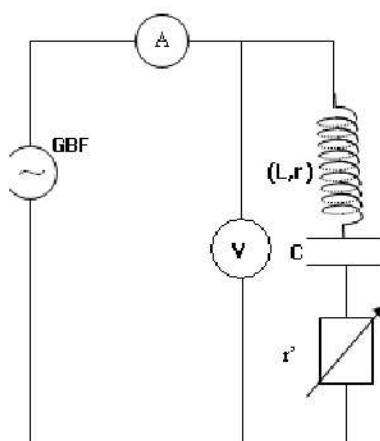


$\varphi = 0$  المفقر  $\varphi$  متفافق في المفقر مع الشدة  $I$   
في هذه الحالة تكون ظاهرة الرنين

$$L\omega = \frac{1}{C\omega}$$

$\varphi < 0$  سالبة  $\varphi$  متغير في الطور على الشدة  $I$   
وفي هذه الحالة تكون التأثير الكافي متفقاً على  
التأثير المحربي

$$L\omega < \frac{1}{C\omega}$$



### III - ظاهرة الرنين الكهربائي .

#### 1 - الدراسة التجريبية :

نجز التركيب التجاري الممثل جانبه حيث يعطي مولد التوتر المنخفض GBF توتراً متناوباً قيمته الفعالة  $U$  وتردد  $N$  قابلان للضبط .

- الوشيعة معامل تحريرها الذاتي  $L=0,95H$  و مقاومتها  $r=2$  صغيرة .

- مكتف سعته  $C=0,5\mu F$

- ثبت التوتر الفعال  $U$  على القيمة  $U=2V$  والمقاومة الكلية  $R=r+r'$  على القيمة  $R_1=40\Omega$  .

- نغير التردد  $N$  للمولد وفي كل مرة نقيس الشدة الفعالة  $I$  للتيار .

- نضبط المقاومة الكلية  $R$  للدارة على القيمة  $R_2=100\Omega$  وذلك بتغيير المقاومة  $r'$  للموصل الأومي ، ونعيد التجربة السابقة .

ندون النتائج في الجدول التالي :

نغير المقاومة  $R$  للدارة بتغيير المقاومة  $r'$  للموصل الأومي ، فنحصل على النتائج التالية :

$N(\text{Hz})$	100	120	130	140	150	155	158	160	161	166	170	180	200
$R_1=40\Omega, I(\text{mA})$	2	3,12	4,37	6,25	11,25	16,6	22,5	25	25,75	23,12	16	9,37	53,7
$R_2=100\Omega, I(\text{mA})$	2	3,75	4,37	6,25	10	12,5	14,5	14,75	14,87	14,5	12,5	8,25	4,75

استثمار النتائج :

- 1 - مثل في نفس المعلم ، المحنبيين  $I$  بدلالة  $N$  بالنسبة للمقاومتين الكليتين  $R_1$  و  $R_2$  للدارة .
- 2 - يطلق اسم الرنان على المتذبذب RLC واسم المثير على مولد التردد المنخفض GBF .  
عندما يأخذ التردد  $N$  للمثير قيمة مساوية للتردد الخاص  $N_0$  للرنان ، تصبح الشدة الفعالة للتيار المار في الدارة قصوى ، نقول في هذه الحالة إن الدارة RLC التوالية في حالة رنين .

2 - 1 حدد بالنسبة لكل محنبي :

- التردد  $N_0$  عند الرنين .

- الشدة الفعالة  $I_0$  عند الرنين .

- 2 - أحسب  $Z_1$  ممانعة الدارة عند الرنين ، ثم قارنها بالمقاومة الكلية  $R_1$  للدارة .  
كيف تتصرف الدارة RLC عند الرنين ؟

- 3 - المنطقه الممررة ذات  $3décibels$   $= 3dB$  لدارة RLC متواالية هي مجال الترددات  $[N_1, N_2]$  [ للمولد حيث تتحقق الشدة الفعالة  $I$  للتيار العلاقة :  $I \geq \frac{I_0}{\sqrt{2}}$  ] .

3 - عين كلا من  $N_1$  و  $N_2$  بالنسبة للمحنبي الموافق  $R_1$  .

- 3 - 2 أحسب العرض  $\Delta N = N_2 - N_1$  للمنطقه الممررة ثم قارنه مع القيمة النظرية  $\Delta N = \frac{R_1}{2\pi L}$  ، ماذا تستنتج ؟

3 - 3 ما تأثير المقاومة الكلية للدارة على عرض المنطقه الممررة ؟

4 - نضبط تردد المثير على القيمة  $N_0$  .

4 - 1 كيف يجب ربط كاشف التذبذب لمعاينة التوترين  $u(t)$  و  $u_R(t)$  ؟

4 - 2 هل التوتران  $u(t)$  و  $u_R(t)$  على توافق في الطور ؟ علل إجابتك .

## 2 - دراسة محنبيات رنين الشدة

### A - قيمة تردد الرنين

حسب المحنبيات نلاحظ :

- أنها تتوفر على قيمة قصوية توافق نفس القيمة والتي تساوي  $N=160Hz$  بالنسبة للدارة كيغما كانت  $R$  .

- حساب التردد الخاص  $N_0$  للدارة :

$$N_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$$

$$N_0 \approx 604Hz$$

نستنتج أن  $N=N_0$  نقول أن هناك رنينا .

تحدث ظاهرة الرنين عندما يكون التردد  $N$  للتوتر المطبق مساوياً للتردد الخاص  $N_0$  للدارة  
 $N=N_0$

### B - دور مقاومة الكلية للدارة

يلاحظ من خلال المحنبيات الاستجابة :

مهما كانت المقاومة  $R$  للدارة صغيرة تكون شدة التيار الفعالة القصوية عند الرنين كبيرة ويكون الرنين حادا .

عندما تكون  $R$  كبيرة يزول الرنين ، نقول أن الرنين أصبح ضبابيا .

3 - الدراسة النظرية لظاهرة الرنين :

### 1 - قيم المقاييس المميزة

#### A - التردد عند الرنين

$$\omega = 2\pi N \quad I = f(N)$$

$$I = f(\omega)$$

$$I = \frac{U}{Z} = \frac{U}{\sqrt{R^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2}}$$

$L\omega - \frac{1}{C\omega} = 0$  أي  $Z$  دنوية أي  $I$

$$LC\omega^2 = 1$$

$$\omega = \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

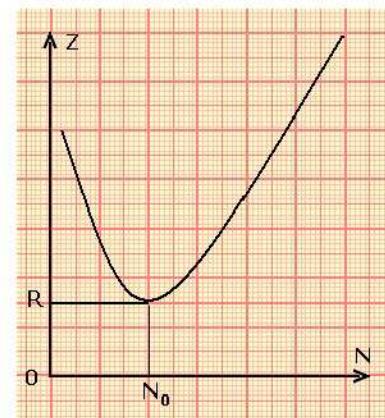
$$N = N_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$$

$I$  قصوية بالنسبة  $N = N_0$  وهذا يتطابق مع النتائج التجريبية.

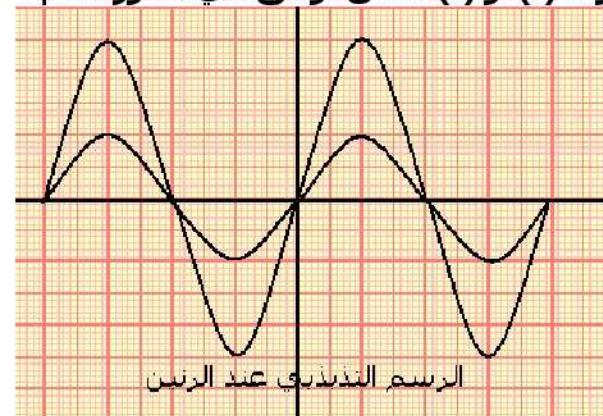
### ب - ممانعة الدارة عند الرنين

عند الرنين  $R = Z$  أي  $L\omega = \frac{1}{C\omega}$  للشدة الفعالة  $I$  :

وتكون القيمة القصوية  $I_0 = \frac{U}{R}$  للشدة الفعالة  $I$  :



ج - عند الرنين تكون  $(i(t))$  و  $(u(t))$  على توازن في الطور:  $\phi = 0$



2 - المنطقة الممررة ذات "3db"

\* **تعريف:** المنطقة الممربة . " ذات 3db " لدارة (R,L,C) في مجال الترددات  $[N_1, N_2]$  للمولد حيث تكون

الاستجابة I أكبر أو على الأقل تساوي  $\frac{I_0}{\sqrt{2}}$  (  $I_0$  تمثل الشدة الفعالة للتيار عند الرنين )

$$\Delta N = N_2 - N_1$$

- تحديد المنطقة الممربة:

لبحث عن القيمتين  $\omega_1$  و  $\omega_2$  اللتين تحدان المنطقة الممربة ،

حيث تكون الاستجابة  $I \geq \frac{I_0}{\sqrt{2}}$  ويكون عرضها

$$\Delta\omega = \omega_2 - \omega_1 \quad \Delta N = N_2 - N_1$$

$$\Delta N = \frac{\omega_2}{2\pi} - \frac{\omega_1}{2\pi}$$

$$2\pi\Delta N = \Delta\omega$$

يعبر عن عرض المنطقة الممربة بالراديان على الثانية rad/s أو بالهرتز .

حساب عرض المنطقة الممربة:

$$I = \frac{U}{\sqrt{R^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2}}$$

$$I_0 = \frac{U}{R}$$

لبحث عن قيمتين  $\omega_1$  و  $\omega_2$  اللتين تحددان المنطقة الممربة أي المجال الذي تتحقق فيه

$$I = \frac{I_0}{\sqrt{2}} \Leftrightarrow I = \frac{U}{R} \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$\frac{U}{\sqrt{R^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \frac{U}{R}$$

$$\frac{U}{R^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2} = \frac{1}{2R^2} \Leftrightarrow 2R^2 = R^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2 \Leftrightarrow L\omega - \frac{1}{C\omega} = \pm R$$

$$LC\omega^2 - 1 = -RC\omega_1 \quad LC\omega^2 - 1 = +RC\omega_2$$

$$LC(\omega^2 - \omega_1^2) = RC(\omega_2 + \omega_1)$$

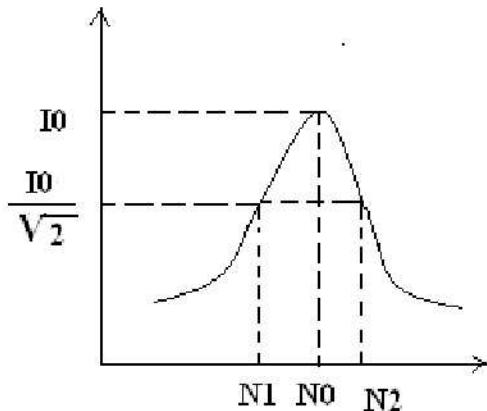
$$LC(\omega_2 - \omega_1) = RC \Leftrightarrow \Delta\omega = \omega_2 - \omega_1 = \frac{R}{L}$$

$$\Delta N = \frac{\Delta\omega}{2\pi} = \frac{R}{2\pi L}$$

- عرض المنطقة الممربة لا يتعلق إلا ب  $R$  و  $L$  ويتناوب اطرادا مع  $R$  .
- في الحالة التي تكون فيها  $R$  صغيرة جدا يكون الرنين حادا أي أن  $\Delta N$  كذلك صغيرة .

### 3 – معامل الجودة

يعرف معامل الجودة بالعلاقة التالية :



$$Q = \frac{N_0}{\Delta N} = \frac{\omega_0}{\Delta \omega}$$

$$\Delta \omega = \frac{L}{R} \Leftrightarrow Q = \frac{L \omega_0}{R}$$

$Q$  معامل الجودة يتناصف عكسياً مع عرض المنطقة المموجة نعبر عنه بدون وحدة و تميز حدة الرنين .  
كلما كان الرنين حاداً كلما كانت قيمة  $Q$  كبيرة .  
كلما كانت  $Q$  صغيرة كلما كانت الدارة مخدمة .

$$Q = \frac{L \omega_0}{R} = \frac{1}{RC \omega_0} = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}} \quad \text{أي} \quad L \omega_0 = \frac{1}{C \omega_0}$$

إنشاء فريبل عند الرنين

نسمى معامل الجودة كذلك **معامل فرط التوتر** .

تعبيري التوتر بين مربطي المكثف والوشيعة عند الرنين :

$$U_L = L \omega_0 I_0 U_C = \frac{I_0}{C \omega_0}$$

$$U_C = U_L \Leftrightarrow L \omega_0 I_0 = \frac{I_0}{C \omega_0}$$

$$U = R \cdot I_0$$

$$U_C = \frac{I_0}{C \omega_0} = \frac{U}{R C \omega_0} = Q \cdot U$$

$$U_L = L \omega_0 I_0 = \frac{L \omega_0 U}{R} = Q \cdot U$$

$$Q = \frac{U_C}{U} = \frac{Q_L}{U}$$

يلاحظ أنه عندما يكون الرنين حاداً تكون  $Q$  كبيرة . وهذا يعني أن  $U_C > U_L > U$  مما يدل على أنه عند الرنين يظهر فرط التوتر . وهي ظاهرة تشكل بعض المخاطر قد تؤدي إلى إتلاف عناصر الدارة .

## VI - القدرة في النظام المتناوب الجيبى .

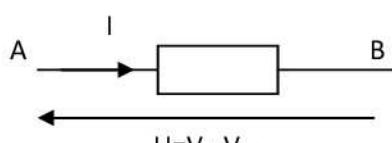
### 1 - القدرة اللحظية

حالة التيار المستمر

خلال المدة  $\Delta t$  تكون الطاقة المكتسبة من طرف ثانوي القطب  $X$  هي:  $W = U I \Delta t$ :

والقدرة الكهربائية  $P = UI$

في النظام المتناوب الجيبى



$$i = I \sqrt{2} \cos \omega t$$

$$u = U \sqrt{2} \cos(\omega t + \varphi)$$

في هذه الحالة تكون القدرة اللحظية  $p = ui$

$$p = 2UI \cos \omega t \cdot \cos(\omega t + \varphi)$$

$$\cos \omega t \cdot \cos(\omega t + \varphi) = \frac{1}{2} (\cos(2\omega t + \varphi) + \cos \varphi)$$

$$p = UI [\cos(2\omega t + \varphi) + \cos \varphi]$$

هذه القدرة لا تمكن من تقييم حصيلة الطاقة المكتسبة من طرف ثانوي القطب فهي تبين فقط في لحظة معينة ما إذا كان ثانوي القطب يكتسب طاقة  $p > 0$  أو يفقدها  $p < 0$  لذا فمن الضروري تعريف القدرة المتوسطة .

## 2 – القدرة المتوسطة

الطاقة الكهربائية المكتسبة من طرف ثنائي القطب خلال الدور  $T$  :

$$p = \frac{dE}{dt}$$

$$p = 2UI[\cos(2\omega t + \varphi) + \cos \varphi]$$

$$E = UI \int_0^T [\cos(2\omega t + \varphi) + \cos \varphi] dt = UI \cos \varphi \int_0^T dt + UI \int_0^T \cos(2\omega t + \varphi) dt$$

$$E = UIT \cos \varphi + 0 = UIT \cos \varphi$$

$$P = \frac{E}{T} \Leftrightarrow P = UI \cos \varphi$$

معامل القدرة  $\cos \varphi$

القدرة الظاهرة

$$S = UI$$

$$P = UI \cos \varphi$$

$$\cos \varphi = \frac{P}{S}$$

معامل القدرة

$$U = ZI$$

$$\cos \varphi = \frac{R}{Z}$$

$$P = UI \cos \varphi = ZI^2 \frac{R}{Z}$$

$$P = RI^2$$

في الدارة RLC المتوازية لا تستهلك القدرة الكهربائية المتوسطة إلا من طرف المقاومة  $R$  بمفعول جول  $P = RI^2$  وتساوي هذه القدرة

### ملحوظة : أهمية معامل القدرة

عند استهلاك طاقة كهربائية من طرف مستهلك فإن المؤسسة الموزعة تضمن للمستهلك توتراً أي أن هذا الاستهلاك يقابله مرور تيار كهربائي ( $t$ ) في خطوط الشبكة الموصولة وتقديمه أو تأخره في الطور  $\varphi$  يتعلق بنوع الأجهزة الكهربائية المستعملة .

من العلاقة  $P = UI \cos \varphi$   $I \cos \varphi = \frac{P}{U}$  نستخرج بالنسبة لقدرة  $P$  محددة يكون  $I \cos \varphi$  محدد كذلك

وبالتالي  $I$  يكبر كلما صغر معامل القدرة  $\cos \varphi$  . وبما أن مفعول جول في خطوط الشبكة يتنااسب اطراها مع  $I^2$  القدرة وتفرضه على المستهلك وهو عموماً لا يقل عن 0.8